

PL e o Simplex

Eduardo C. Xavier

Instituto de Computação/Unicamp

15 de março de 2012

Revisado por Zanoni Dias

Programação Linear

Relembrando:

- Seja $x = (x_1, x_2, \dots, x_n)$ um conjunto de variáveis reais.
- Seja $c = (c_1, c_2, \dots, c_n)$ um vetor de números constantes.
- Uma função objetivo linear deve ter a forma $c \cdot x = \sum_{i=1}^n c_i x_i$.
- Podemos maximizar ou minimizar a função objetivo satisfazendo um conjunto de restrições lineares.

Programação Linear

Relembrando:

- Sejam a_1, a_2, \dots, a_m vetores de números constantes e de tamanho n .
- Sejam b_1, b_2, \dots, b_m números constantes.
- As restrições de um PL tem a forma:

$$\begin{aligned} a_1 \cdot x &\leq b_1 \\ a_2 \cdot x &\leq b_2 \\ \dots &\dots \\ \dots &\dots \\ a_m \cdot x &\leq b_m \end{aligned}$$

Programação Linear

Podemos ter \leq ou \geq ou $=$:

$$\begin{aligned} a_1 \cdot x &= b_1 \\ a_2 \cdot x &\leq b_2 \\ \dots &= \\ \dots &= \\ a_m \cdot x &\geq b_m \end{aligned}$$

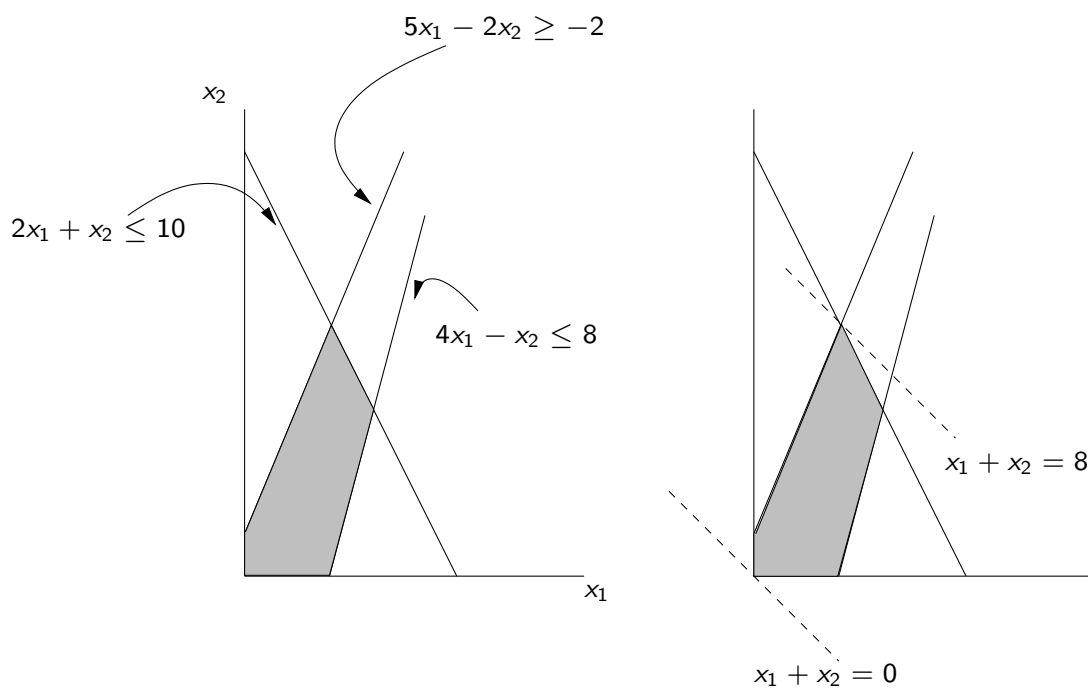
- Também é comum impor restrições de sinal sobre as variáveis: $x_i \geq 0$.
- Um programa linear consiste então em maximizar ou minimizar uma função objetivo satisfazendo o conjunto de restrições lineares.

Programação Linear

Considere como exemplo o seguinte PL:

$$\begin{array}{llll} \text{Max} & x_1 & + & x_2 \\ \text{Restrito a:} & & & \\ & 4x_1 & - & x_2 \leq 8 \\ & 2x_1 & + & x_2 \leq 10 \\ & 5x_1 & - & 2x_2 \geq -2 \\ & x_1 & , & x_2 \geq 0 \end{array}$$

Programação Linear

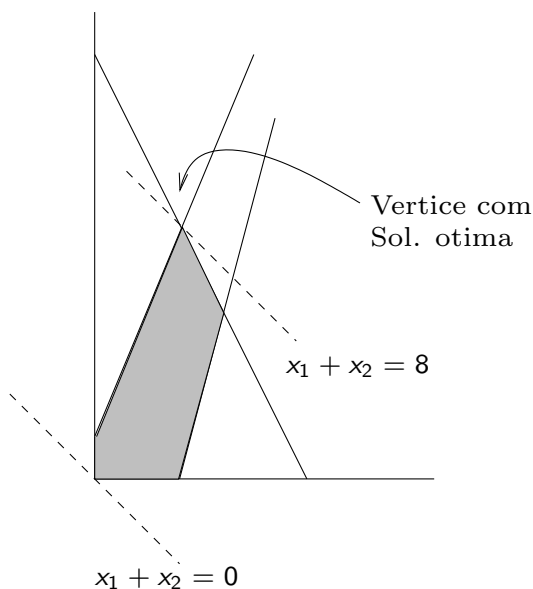


Programação Linear

- Qualquer solução que satisfaça as restrições é chamado **solução viável**.
- O conjunto de restrições definem uma região convexa chamada **região viável (RV)**.
- Podemos por exemplo testar cada ponto da região viável e tomar aquele que maximize a **função objetivo**.
- Podemos resolver graficamente em 2D tentando achar o ponto em RV pertencente a reta $x_1 + x_2 = z$ perpendicular ao gradiente $\langle 1, 1 \rangle$.

Programação Linear

- Note que ao tentarmos encontrar o maior valor de z tal que $x_1 + x_2 = z$ pertence a RV necessariamente chegaremos a borda de RV.
- Ou encontraremos a solução ótima em um vértice ou em um segmento de reta.



Programação Linear

- Consideramos PL em dimensões maiores do que 2.
- Neste caso a resolução gráfica não é tão simples.
- Mas podemos usar a mesma intuição:
 - ▶ Em 3D por exemplo as restrições correspondem a planos.
 - ▶ A interseção destes planos formará a região viável.
 - ▶ Podemos mover o plano da função objetivo na direção do gradiente até o limite da RV e encontrarmos a solução ótima em um vértice.
- Podemos considerar o espaço n -dimensional...

Programação Linear

- Veremos como funciona um algoritmo muito utilizado na prática para resolver tais sistemas.
- O algoritmo é conhecido como Simplex e apesar de ser muito rápido na prática, no pior caso (com instâncias bem específicas) é exponencial.
- Por muito tempo ficou em aberto a questão da existência de algoritmos polinomiais para PL.
 - ▶ O Simplex foi inventado em 1947 por Dantzig.
 - ▶ Em 1979 Khachian propôs o primeiro algoritmo polinomial, o Ellipsoid, que na prática é lento.
 - ▶ Em 1984 Karmarkar propôs um algoritmo polinomial que chega a ser competitivo com o Simplex (Algoritmo de Pontos Interiores).

Programação Linear

Forma Padrão de um PL:

- Um PL na forma padrão tem a seguinte forma:

$$\begin{aligned} \text{Max} \quad & \sum_{j=1}^n c_j x_j \\ \text{Restrito a:} \quad & \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \leq b_i \text{ para } i = 1, \dots, m \\ & x_j \geq 0 \text{ para } j = 1, \dots, n \end{aligned}$$

onde c_j , a_{ij} e b_i são constantes.

- O PL possui n variáveis x_j , e $m + n$ restrições.
- As últimas n restrições são chamadas de **restrições de não negatividade**.

Programação Linear

É comum representar o PL anterior de forma sucinta:

$$\begin{aligned} \text{Max} \quad & c^T x \\ \text{Restrito a:} \quad & Ax \leq b \\ & x \geq 0 \end{aligned}$$

onde c é um vetor de dimensão n com os valores c_j , A é uma matriz $m \times n$ com os coeficientes a_{ij} e b é um vetor de dimensão m com os valores b_i .

- Um PL pode ser **viável** com solução **limitada** ou **ilimitada**.
- Um PL pode ainda ser **inviável**, quando a interseção imposta pelas restrições é vazia.

Programação Linear

Qualquer PL pode ser colocado na forma padrão:

- Deixar a função objetivo como maximização:
 - ▶ Se for de minimização basta multiplicar por -1.
- Deixar todas as variáveis com restrições de não negatividade:
 - ▶ Trocar uma variável sem restrição de sinal por duas não negativas.
- Se houver restrições do tipo maior ou igual:
 - ▶ Multiplicar a restrição por -1.
- Se houver restrições com igualdade.
 - ▶ Trocar por duas restrições do tipo menor ou igual.
- Notem que tais modificações deixam o PL na forma padrão e é equivalente ao PL original.

Programação Linear

Qualquer PL pode ser colocado na forma padrão:

$$\begin{array}{rcll} \text{Min} & -2x_1 & + & 3x_2 \\ \text{Restrito a:} & & & \\ & x_1 & + & x_2 & = & 7 \\ & x_1 & - & 2x_2 & \leq & 4 \\ & 5x_1 & - & 2x_2 & \geq & -2 \\ & x_1 & & & \geq & 0 \end{array}$$

Programação Linear

Multiplicar função objetivo por -1:

$$\begin{array}{rcll} \text{Max} & 2x_1 & - & 3x_2 \\ \text{Restrito a:} & & & \\ & x_1 & + & x_2 & = & 7 \\ & x_1 & - & 2x_2 & \leq & 4 \\ & 5x_1 & - & 2x_2 & \geq & -2 \\ & x_1 & & & \geq & 0 \end{array}$$

Programação Linear

- Quando uma variável x_j não possui restrição de não negatividade:
 - ▶ Criamos duas novas variáveis x'_j e x''_j .
 - ▶ Trocamos todas as ocorrências de x_j por $(x'_j - x''_j)$.
 - ▶ Adicionamos restrições de não negatividade $x'_j \geq 0$ e $x''_j \geq 0$.
- Notem que qualquer solução para o PL modificado corresponde a uma solução para o PL original fazendo $x_j = x'_j - x''_j$.

Programação Linear

$$\begin{array}{rcll} \text{Max} & 2x_1 & - & 3x_2 \\ \text{Restrito a:} & & & \\ & x_1 & + & x_2 = 7 \\ & x_1 & - & 2x_2 \leq 4 \\ & 5x_1 & - & 2x_2 \geq -2 \\ & x_1 & & \geq 0 \end{array}$$

x_2 não tem restrição de não-negatividade ($x_2 = (x_2' - x_2'')$):

$$\begin{array}{rcll} \text{Max} & 2x_1 & - & 3x_2' & + & 3x_2'' \\ \text{Restrito a:} & & & & & \\ & x_1 & + & x_2' & - & x_2'' = 7 \\ & x_1 & - & 2x_2' & + & 2x_2'' \leq 4 \\ & 5x_1 & - & 2x_2' & + & 2x_2'' \geq -2 \\ & x_1 & , & x_2' & , & x_2'' \geq 0 \end{array}$$

Programação Linear

- Quando uma restrição é de igualdade:
 - ▶ Uma restrição $f(x) = b$ vale se e somente se $f(x) \geq b$ e $f(x) \leq b$ valem.
 - ▶ Portanto basta trocar uma restrição $f(x_1, \dots, x_n) = b$ por duas:

$$f(x_1, \dots, x_n) \geq b$$

$$f(x_1, \dots, x_n) \leq b$$

Programação Linear

$$\begin{array}{r}
 \text{Max} \quad 2x_1 - 3x'_2 + 3x''_2 \\
 \text{Restrito a:} \\
 x_1 + x'_2 - x''_2 = 7 \\
 x_1 - 2x'_2 + 2x''_2 \leq 4 \\
 5x_1 - 2x'_2 + 2x''_2 \geq -2 \\
 x_1, x'_2, x''_2 \geq 0
 \end{array}$$

Tirando a igualdade da primeira restrição:

$$\begin{array}{r}
 \text{Max} \quad 2x_1 - 3x'_2 + 3x''_2 \\
 \text{Restrito a:} \\
 x_1 + x'_2 - x''_2 \geq 7 \\
 x_1 + x'_2 - x''_2 \leq 7 \\
 x_1 - 2x'_2 + 2x''_2 \leq 4 \\
 5x_1 - 2x'_2 + 2x''_2 \geq -2 \\
 x_1, x'_2, x''_2 \geq 0
 \end{array}$$

Programação Linear

- Quando uma restrição é maior ou igual:

- ▶ Uma restrição

$$\sum_{j=1}^n a_{ij}x_j \geq b_i$$

é o mesmo que

$$\sum_{j=1}^n -a_{ij}x_j \leq -b_i$$

- ▶ Portanto basta multiplicar a restrição do tipo maior ou igual por -1.

Programação Linear

$$\begin{array}{rcl}
 \text{Max} & 2x_1 & - 3x'_2 + 3x''_2 \\
 \text{Restrito a:} & & \\
 & x_1 + x'_2 - x''_2 & \geq 7 \\
 & x_1 + x'_2 - x''_2 & \leq 7 \\
 & x_1 - 2x'_2 + 2x''_2 & \leq 4 \\
 & 5x_1 - 2x'_2 + 2x''_2 & \geq -2 \\
 & x_1, x'_2, x''_2 & \geq 0
 \end{array}$$

Aplicando na primeira e quarta restrições temos:

$$\begin{array}{rcl}
 \text{Max} & 2x_1 & - 3x'_2 + 3x''_2 \\
 \text{Restrito a:} & & \\
 & -x_1 - x'_2 + x''_2 & \leq -7 \\
 & x_1 + x'_2 - x''_2 & \leq 7 \\
 & x_1 - 2x'_2 + 2x''_2 & \leq 4 \\
 & -5x_1 + 2x'_2 - 2x''_2 & \leq 2 \\
 & x_1, x'_2, x''_2 & \geq 0
 \end{array}$$

Programação Linear

PL na forma com variáveis de folga (Forma Relaxada):

- Na resolução com o Simplex, um PL na forma padrão é transformado em um outro PL equivalente.
- Em tal PL todas as restrições menor ou igual são transformadas em restrições de igualdade.
- As restrições de não negatividade das variáveis continuam as mesmas.
- Dado uma restrição $\sum_{j=1}^n a_{ij}x_j \leq b_i$ criamos uma **variável de folga** $x_{n+i} \geq 0$ e trocamos a restrição para

$$\sum_{j=1}^n a_{ij}x_j + x_{n+i} = b_i$$

Programação Linear

PL na forma com variáveis de folga (Forma Relaxada):

- Como associamos uma variável de folga com cada restrição, é comum dar o nome de x_{n+i} para a variável de folga da i -ésima restrição.
- A variável x_{n+i} nos indica a folga existente entre o lado esquerdo da desigualdade e o lado direito.

$$\sum_{j=1}^n a_{ij}x_j + x_{n+i} = b_i$$

ou equivalentemente

$$x_{n+i} = b_i - \sum_{j=1}^n a_{ij}x_j$$

Programação Linear

$$\begin{array}{r} \text{Max} \\ \text{Restrito a:} \end{array} \quad \begin{array}{r} 2x_1 - 3x_2 + 3x_3 \\ x_1 + x_2 - x_3 \leq 7 \\ -x_1 - x_2 + x_3 \leq -7 \\ x_1 - 2x_2 + 2x_3 \leq 4 \\ x_1, x_2, x_3 \geq 0 \end{array}$$

Inserindo variáveis de folga x_4 , x_5 e x_6 :

$$\begin{array}{r} \text{Max} \\ \text{Restrito a:} \end{array} \quad \begin{array}{r} 2x_1 - 3x_2 + 3x_3 \\ x_4 = 7 - x_1 - x_2 + x_3 \\ x_5 = -7 + x_1 + x_2 - x_3 \\ x_6 = 4 - x_1 + 2x_2 - 2x_3 \\ x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6 \geq 0 \end{array}$$

Programação Linear

- No PL na forma relaxada, as variáveis do lado esquerdo da igualdade são chamadas de **variáveis básicas**.
- As variáveis do lado direito são chamadas **não básicas**.
- Nesta forma, em geral omite-se o termo maximização e denota-se a função objetivo por um valor z :

$$\begin{array}{rcll} z & = & 2x_1 & -3x_2 & +3x_3 \\ x_4 & = & 7 & -x_1 & -x_2 & +x_3 \\ x_5 & = & -7 & +x_1 & +x_2 & -x_3 \\ x_6 & = & 4 & -x_1 & +2x_2 & -2x_3 \\ & & x_1, x_2, & x_3, x_4, & x_5, x_6 & \geq 0 \end{array}$$