Avaliação de Desempenho

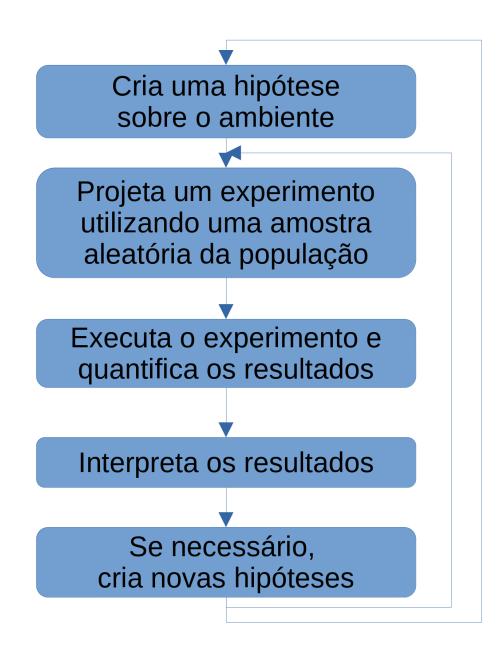
MO601 - Arquitetura de Computadores II

http://www.ic.unicamp.br/~rodolfo/mo601

Rodolfo Azevedo - rodolfo@ic.unicamp.br

Pesquisa Científica

- Busca comprovar uma hipótese utilizando uma amostra aleatória da população
- Caso a hipótese não possa ser comprovada, outra hipótese deverá ser criada



Pesquisa em Sistemas Computacionais

- Também começa com uma hipótese
- Desenvolve um sistema para validar a hipótese, juntamente com os experimentos necessários
- Outros experimentos podem ser utilizados para coletar informações aprimoradas
- Deve tomar cuidado com a

Cria uma hipótese sobre o ambiente Projeta um experimento seleciona projeto base e carga de trabalho Executa o modelo ou avalia o hardware Interpreta os resultados Se necessário, propõe um novo projeto

Importância da avaliação de sistemas

- Avaliação de desempenho é uma parte importante da pesquisa em sistemas computacionais
- Utilizar apenas a intuição pode levar a conclusões erradas
- Outras métricas são relevantes, em especial: consumo e eficiência energética, e confiabilidade
 - Felizmente a metodologia de desempenho também se aplica nas outras áreas

Passos relevantes para avaliação

- Escolha correta dos benchmarks (workload)
- Escolha do caso base (baseline)
- Metodologia de modelagem
- Metodologia de execução
- Forma de innterpretação dos resultados
- Escolha das métricas necessárias

Métricas de desempenho

- Workloads single-thread
- Workloads multi-thread
- Benchmarks
- Métricas
 - User Time
 - System Time
 - Real Time

Desempenho em single-thread

Métrica de tempo

$$T = N imes CPI imes rac{1}{f}$$

- $\circ \ T$: Tempo de execução
- \circ N: Número de instruções úteis
- \circ CPI: Ciclos por instrução
- ∘ *f*: Frequência do clock

Origens do desempenho em single-thread

$$T = N imes CPI imes rac{1}{f}$$

- Diminuir o número de instruções
- Aprimorar a microarquitetura para reduzir o CPI
- Melhorar a implementação para aumentar a frequência
- Exemplo: do ganho de 75x em 10 anos (1990-2000) do x85
 - 13x pelo aumento da frequência
 - 6x por melhorias de microarquitetura

CPI vs IPC

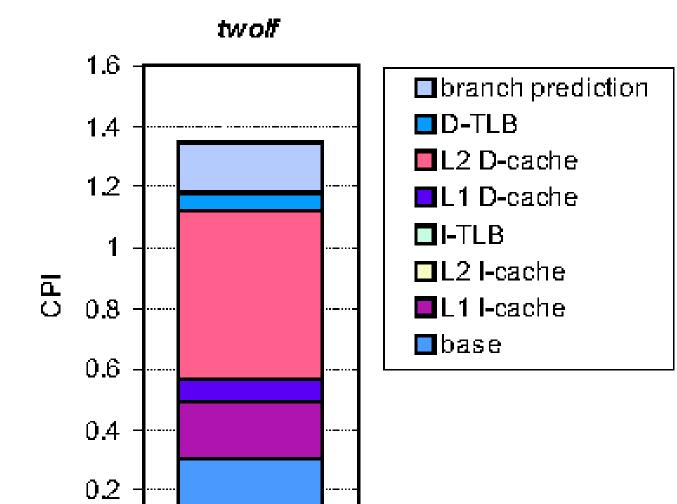
• Tratam-se de simétricos

$$\circ CPI = \frac{1}{IPC}$$

- IPC é mais fácil de entender (Instruções por ciclo)
 - Quanto maior melhor
- CPI é mais fácil de calcular (Ciclos por instrução)
 - Permite montar as pilhas de IPC adicionando o impacto de cada componente microarquitetural no processo

CPI Stack

- A figura ao lado indica como cada parte do processador impacta no CPI final
- Uma vez que alguns componentes aumentam o tempo de execução, o impacto deles pode ser calculado por instrução e adicionado ao CPI stack



Desempenho em multi-thread

- É preciso considerar
 - Relação entre múltiplas threads concorrentes (locks, spin-locks, sequenciamento)
 - Efeitos de compartilhamento das caches
 - Efeitos de outras aplicações sendo executadas
 - Sistema Operacional
- Efeitos das métricas
 - O desempenho de um programa pode ser afetado em até 65% por efeitos externos da hierarquia de memória

Duas visões de desempenho

- Ponto de vista do usuário
 - Tempo de execução
 - Throughput
 - Tempo para completar uma única execução
- Ponto de vista do sistema
 - Tempo de resposta
 - Throughput
 - Quantas execuções ele completa por unidade de tempo

Throughput

• Progresso normalizado (normalmente menor que 1)

$$NP_i = rac{T_i^{SP}}{T_i^{MP}}$$

- \circ NP_i : Normalized Progress
- $\circ \ T_i^{SP}$: Tempo de execução em single-thread
- $\circ \ T_i^{MP}$: Tempo de execução em multi-thread

Exemplo: NP de 0,7 indica que o programa realiza 70% do trabalho de single thread quando executado em multithread. *Não estamos falando de paralelismo mas de interferência*.

System Throughput

• Throughput do sistema (esperado que seja maior que 1)

$$STP = \sum_{i=1}^{n} NP_i = \sum_{i=1}^{n} rac{T_i^{SP}}{T_i^{MP}}$$

Aqui já se tem a soma de todo o progresso de um sistema multiprogramado.

Average Normalized Turnaround Time

Normalize Turnaround Time

$$NTT_i = rac{T_i^{SP}}{T_i^{MP}}$$

Average Normalized Turnaround Time

$$ANTT = rac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}NTT_i = \sum_{i=1}^{n}rac{T_i^{SP}}{T_i^{MP}}$$

- $\circ NTT_i$: Normalized Turnaround Time
- $\circ \ T_i^{SP}$: Tempo de execução em single-thread
- $\circ \ T_i^{MP}$: Tempo de execução em multi-thread

As múltiplas médias

- Se a métrica é obtida dividindo A por B
 - Se A é dividido igualmente por todos os benchmarks
 - Média Harmônica
 - Se B é dividido igualmente por todos os benchmarks
 - Média Aritmética
- Média Geométrica
 - Distribuição log-normal
 - Agregação de efeitos multiplicativos
 - Utilizado pelo SPEC

Média Harmônica

$$H=rac{n}{\sum_{i=1}^{n}rac{1}{x_{i}}}$$

- x_i : Valor de cada benchmark
- n: Número de benchmarks

Exemplo: Utilizar uma amostra de 100 milhões de instruções para cada programa do benchmark. Ao calcular o IPC médio, deve-se utilizar a média harmônica. Vale para MIPS também.

Média Aritmética

$$A = rac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i$$

- x_i : Valor de cada benchmark
- n: Número de benchmarks

Exemplo: Utilizar uma amostra de 100 milhões de instruções para cada programa do benchmark. Ao calcular o CPI médio, deve-se utilizar a média aritmética.

Média Geométrica

$$G=\sqrt[n]{\prod_{i=1}^n x_i}$$

- x_i : Valor de cada benchmark
- n: Número de benchmarks