

# Ata da questão 24.3–7

Alexandre Tachard Passos      João Meidanis

17 de junho de 2010

## 1 Enunciado

A questão pede que modifiquemos o algoritmo de Dijkstra pra rodar em  $O((V + E) \lg W)$  dado que todos os pesos das arestas do grafo estão contidos no intervalo  $0 \dots W$ .

## 2 Solução

Em primeiro lugar, vamos modificar o algoritmo de Dijkstra descrito no livro para só colocar na estrutura de mínimo vértices que tenham  $d[v]$  menor que infinito. Com isto, o algoritmo pára quando a estrutura de mínimo ficar vazia. Os vértices restantes não são alcançáveis a partir da origem e ficarão com seu  $d[v]$  igual a infinito. Outra modificação diz respeito ao RELAX: ao invés de sempre atualizar com DECREASE-KEY, é necessário inserir um novo vértice na estrutura de mínimo quando sua distância anterior era infinito.

Desta forma, observamos que, a cada momento do algoritmo modificado de Dijkstra, todas as estimativas de distâncias  $d[v]$  para vértices na estrutura de mínimo estão contidas no intervalo  $[m, m + W]$ , onde  $m$  é o valor da menor chave na estrutura. Isto pode ser provado por indução da seguinte forma:

- Caso base: a estrutura é inicializada apenas com o vértice origem  $s$  com chave 0, logo os valores estão contidos em  $[0, W]$ .
- Passo indutivo: suponha que no início de uma certa iteração os valores das chaves estão contidos em  $[m, m + W]$ , onde  $m$  é a chave mínima. A operação EXTRACT-MIN pegará um vértice  $u$  de chave  $m$ . Sua expansão aos vizinhos dará origem a atualizações de chaves e inserções de novas chaves, mas todos os novos valores cairão no intervalo  $[m, m + W]$ , pois partirão de  $u$  e as arestas têm peso no máximo  $W$ . Não há arestas negativas, portanto não há o risco de aparecer uma chave nova menor que  $m$ . Assim, permanecemos num intervalo de tamanho no máximo  $W + 1$  até o final da iteração.  $\square$

Assim, um heap de tamanho  $W + 1$  será suficiente para guardar todas as distâncias parciais do algoritmo modificado de Dijkstra. Vamos agora implementar as operações EXTRACT-MIN, RELAX e INSERT em tempo hábil.

Para este algoritmo, usaremos as seguintes estruturas:

1.  $H$ : um heap mínimo binário de tamanho  $W + 1$  para guardar as distâncias dos vértices. Cada elemento dessa heap é um inteiro.
2.  $P$ : um vetor de tamanho  $W + 1$ , indexado pelos inteiros  $0, \dots, W$ , para guardar listas duplamente ligadas de vértices que terão a mesma estimativa de distância  $d[v]$ . Na posição  $m$  do vetor ficarão os vértices com  $d[v] \bmod (W + 1) = m$ . Como nunca haverá na estrutura dois vértices com estimativas que difiram em mais do que  $W$ , não haverá conflitos.

Na inicialização, todos os elementos de  $P$  recebem listas vazias e  $H$  está vazio, como na rotina INIT (Algoritmo 1). A complexidade é  $O(W)$ .

---

**Algorithm 1** INIT

---

```
1: for  $i \leftarrow 0$  to  $W$  do
2:    $P[i] \leftarrow$  vazia
3: end for
4:  $H \leftarrow$  vazio
```

---

### 3 Insert

O próximo passo é inserir a origem na estrutura. Posteriormente, será necessário inserir outros vértices. Para tanto, o mesmo procedimento INSERT será usado. O código aparece no Algoritmo 2. Observe que a estimativa de distância  $d$  será inserida no heap apenas se esta estimativa é nova, ou seja, nunca apareceu um vértice com tal estimativa antes. Sabemos disto olhando a lista duplamente ligada na posição  $m = d \bmod (W + 1)$ . Se ela for vazia,  $d$  é nova; caso contrário, já está no heap e não é preciso inseri-la novamente. Porém, em qualquer caso, o vértice  $v$  é colocado na lista duplamente ligada correspondente.

Não detalharemos o código de LISTA-INSERT. Trata-se de uma inserção em uma lista duplamente ligada que ocorre em  $O(1)$ . A complexidade de pior caso do INSERT como um todo é  $O(\lg W)$ , por causa da inserção no heap.

---

**Algorithm 2** INSERT( $v, d$ )

---

```
1:  $m \leftarrow d \bmod (W + 1)$ 
2: if  $P[m]$  é vazia then
3:   LISTA-INSERT( $P[m], v$ )
4:   HEAP-INSERT( $H, d$ )
5: else
6:   LISTA-INSERT( $P[m], v$ )
7: end if
```

---

## 4 Extract-min

Para EXTRACT-MIN, temos que obter a estimativa de distância mínima  $d$  no heap, e, a seguir, um vértice  $u$  com  $d[u] = d$ . Este vértice será um qualquer da lista  $P[d \bmod (W + 1)]$  (pegamos o primeiro). O problema é que esta lista pode ser vazia, pois, ao atualizar uma estimativa, não nos preocupamos em remover a estimativa anterior do heap quando sua lista fica vazia. Daria muita dor de cabeça. Preferimos consultar repetidamente o heap até conseguir uma lista não vazia, que necessariamente existe pois o INSERT garante que, para cada lista não vazia em  $P$  há o correspondente valor em  $H$ . Veja o código na Algoritmo 3.

---

**Algorithm 3** EXTRACT-MIN

---

```
1:  $m \leftarrow \text{MINIMUM}(H) \bmod (W + 1)$ 
2: while  $P[m]$  é vazia do
3:   HEAP-EXTRACT-MIN( $H$ )
4:    $m \leftarrow \text{MINIMUM}(H) \bmod (W + 1)$ 
5: end while
6: return EXTRACT-FIRST( $P[m]$ )
```

---

Uma preocupação surge aqui com a complexidade deste código. Se vamos repetidamente extrair mínimos até encontrar uma lista não vazia, isto fura a expectativa de ter um passo  $O(\lg W)$ . Porém, a análise agregada das chamadas de HEAP-EXTRACT-MIN nos dizem que acontecem no máximo  $O(E)$  tais chamadas. Para se convencer disto, note que, para poder sair, tem que ter entrado. Logo o número total de vezes que chamamos HEAP-EXTRACT-MIN não pode ser superior ao número de vezes que chamamos HEAP-INSERT, sob pena de esvaziar o heap. Mas o heap não está vazio, senão teríamos interrompido o loop principal de Dijkstra.

Por sua vez, as chamadas a HEAP-INSERT são feitas ao inserir a origem  $s$  e dentro do RELAX. Como o RELAX ocorre no máximo  $E$  vezes, temos o nosso resultado.

Concluimos que, embora não possamos garantir que EXTRACT-MIN execute em  $O(\lg W)$  toda vez, o gasto agregado com chamadas a HEAP-EXTRACT-MIN, que dominam o tempo de execução desta rotina, é  $O(E \lg W)$ .

## 5 Relax

Implementar RELAX é simples. A implementação pode ser vista no Algoritmo 4.

Como pode-se ver, no total gastamos  $O(\lg W)$ , por causa do INSERT. É preciso ter uma maneira imediata de ir do vértice ao nó na lista duplamente ligada em que ele está, assim como tivemos no exercício anterior (24.3–6).

---

**Algorithm 4** RELAX( $u, v, w$ )

---

```
1: if  $d[v] > d[u] + w(u, v)$  then  
2:   if  $d[v] < \infty$  then  
3:     LISTA-DELETE( $P[d[v] \bmod (W + 1)], v$ )  
4:   end if  
5:    $d[v] \leftarrow d[u] + w(u, v)$   
6:    $\pi[v] \leftarrow u$   
7:   INSERT( $v, d[v]$ )  
8: end if
```

---

## 6 Conclusão e análise

O algoritmo de Dijkstra executa  $V$  operações EXTRACT-MIN e  $E$  operações RELAX. Com os custos mostrados nas seções anteriores, é claro que essa implementação vai ter custo total  $O((V + E) \log W + W)$ . A parcela de tamanho  $W$  será absorvida pelo resto se  $W \leq V$ . Caso  $W$  seja maior que  $V$ , a implementação vista em classe de Dijkstra com heap binário já dá  $O((V + E) \lg W)$ . Assim, sempre há uma forma de implementar com complexidade  $O((V + E) \lg W)$ .