

# Projeto e Análise de Algoritmos\*

## Ordenação

Lehilton Pedrosa

Segundo Semestre de 2017

---

\*Criado por C. de Souza, C. da Silva, O. Lee, F. Miyazawa et al.

## Ordenação

# O problema da ordenação

## Problema:

Rearranjar um vetor  $A[1 \dots n]$  de inteiros de modo que fique em ordem crescente.

Ou simplesmente:

## Problema:

Ordenar um vetor  $A[1 \dots n]$  de inteiros.

Veremos vários algoritmos de ordenação:

- ▶ *Insertion sort*
- ▶ *Selection sort*
- ▶ *Mergesort*
- ▶ *Heapsort*
- ▶ *Quicksort*

# Insertion sort

- ▶ **Idéia básica:** a cada passo mantemos o subvetor  $A[1 \dots j - 1]$  ordenado e inserimos o elemento  $A[j]$  neste subvetor.
- ▶ Repetimos o processo para  $j = 2, \dots, n$  e ordenamos o vetor.

## Insertion Sort

# Insertion sort – pseudocódigo

```
INSERTION-SORT( $A, n$ )  
1  para  $j \leftarrow 2$  até  $n$  faça  
2    chave  $\leftarrow A[j]$   
3    ▷ Insere  $A[j]$  no subvetor ordenado  $A[1..j - 1]$   
4     $i \leftarrow j - 1$   
5    enquanto  $i \geq 1$  e  $A[i] > \textit{chave}$  faça  
6       $A[i + 1] \leftarrow A[i]$   
7       $i \leftarrow i - 1$   
8     $A[i + 1] \leftarrow \textit{chave}$ 
```

Já analisamos antes a correção e complexidade.

Vamos analisar novamente a complexidade usando a notação assintótica.

# Complexidade de tempo de Insertion sort

<b>INSERTION-SORT</b> ( $A, n$ )	Tempo
1 para $j \leftarrow 2$ até $n$ faça	$\Theta(n)$
2 <b>chave</b> $\leftarrow A[j]$	$\Theta(n)$
3 $\triangleright$ Insere $A[j]$ em $A[1 \dots j - 1]$	
4 $i \leftarrow j - 1$	$\Theta(n)$
5    enquanto $i \geq 1$ e $A[i] >$ <b>chave</b> faça	$nO(n) = O(n^2)$
6 $A[i + 1] \leftarrow A[i]$	$nO(n) = O(n^2)$
7 $i \leftarrow i - 1$	$nO(n) = O(n^2)$
8 $A[i + 1] \leftarrow$ <b>chave</b>	$O(n)$

Consumo de tempo no pior caso:  $O(n^2)$



# Insertion sort

- ▶ **Complexidade de tempo no pior caso:**  $\Theta(n^2)$   
Vetor em ordem decrescente  
 $\Theta(n^2)$  comparações  
 $\Theta(n^2)$  movimentações
- ▶ **Complexidade de tempo no melhor caso:**  $\Theta(n)$   
(vetor em ordem crescente)  
 $O(n)$  comparações  
zero movimentações
- ▶ **Complexidade de espaço/consumo espaço:**  $\Theta(n)$

## Um pouco de terminologia

- ▶ Um algoritmo  $A$  tem complexidade de tempo (no **pior caso**)  $O(f(n))$  se para **qualquer** entrada de tamanho  $n$  ele gasta tempo no **máximo**  $O(f(n))$ .
- ▶ Um algoritmo  $A$  tem complexidade de tempo no pior caso  $\Theta(f(n))$  se para qualquer entrada de tamanho  $n$  ele gasta tempo no **máximo**  $O(f(n))$  e para alguma entrada de tamanho  $n$  ele gasta tempo pelo menos  $\Omega(f(n))$ .
- ▶ Por exemplo, **INSERTION-SORT** tem complexidade de tempo no **pior caso**  $\Theta(n^2)$ .

## Um pouco de terminologia

- ▶ Faz sentido dizer que um algoritmo tem complexidade de tempo no **pior caso** pelo menos  $O(f(n))$ ?
- ▶ Faz sentido dizer que um algoritmo tem complexidade de tempo no **pior caso**  $\Omega(f(n))$ ?
- ▶ Faz sentido dizer que um algoritmo tem complexidade de tempo no **melhor caso**  $\Omega(f(n))$ ?

## Selection Sort

# Selection sort

- ▶ Mantemos um subvetor  $A[1 \dots i - 1]$  tal que:
  1.  $A[1 \dots i - 1]$  está ordenado e
  2.  $A[1 \dots i - 1] \leq A[i \dots n]$ .

A cada passo selecionamos o menor elemento em  $A[i \dots n]$  e o colocamos em  $A[i]$ .

- ▶ Repetimos o processo para  $i = 1, \dots, n - 1$  e ordenamos vetor.

# Selection sort – pseudocódigo

## SELECTION-SORT( $A, n$ )

```
1  para  $i \leftarrow 1$  até  $n - 1$  faça
2       $min \leftarrow i$ 
3      para  $j \leftarrow i + 1$  até  $n$  faça
4          se  $A[j] < A[min]$  então  $min \leftarrow j$ 
5       $A[i] \leftrightarrow A[min]$ 
```

### Invariantes:

1.  $A[1 \dots i - 1]$  está ordenado,
2.  $A[1 \dots i - 1] \leq A[i \dots n]$ .

# Complexidade de Selection sort

**SELECTION-SORT**( $A, n$ )

Tempo

1	para $i \leftarrow 1$ até $n - 1$ faça	$\Theta(n)$
2	$min \leftarrow i$	$\Theta(n)$
3	para $j \leftarrow i + 1$ até $n$ faça	$\Theta(n^2)$
4	se $A[j] < A[min]$ então $min \leftarrow j$	$\Theta(n^2)$
5	$A[i] \leftrightarrow A[min]$	$\Theta(n)$

Consumo de tempo no pior caso:  $O(n^2)$

# Selection sort

- ▶ **Complexidade de tempo no pior caso:**  $\Theta(n^2)$   
 $\Theta(n^2)$  comparações  
 $\Theta(n)$  movimentações
- ▶ **Complexidade de tempo no melhor caso:**  $\Theta(n^2)$   
Mesmo que o pior caso.
- ▶ **Complexidade de espaço/consumo espaço:**  $\Theta(n)$



# Conhecimento geral

- ▶ Para vetores com no máximo 10 elementos, o melhor algoritmo de ordenação costuma ser *Insertion sort*.
- ▶ Para um vetor que está **quase ordenado**, *Insertion sort* também é a melhor escolha.
- ▶ Algoritmos super-eficientes assintoticamente tendem a fazer muitas movimentações, enquanto *Insertion sort* faz poucas movimentações quando o vetor está **quase ordenado**.

## Merge Sort

Vimos que o algoritmo *Mergesort* é um exemplo clássico de paradigma de **divisão-e-conquista**.

- ▶ **Divisão**: divida o vetor de  $n$  elementos em subvetores de tamanhos  $\lceil n/2 \rceil$  e  $\lfloor n/2 \rfloor$ .
- ▶ **Conquista**: recursivamente ordene cada subvetor.
- ▶ **Combinação**: **intercale** os subvetores ordenados para obter o vetor ordenado.

## Mergesort – pseudocódigo

```
MERGE-SORT( $A, p, r$ )  
1   se  $p < r$   
2     então  $q \leftarrow \lfloor (p + r)/2 \rfloor$   
3         MERGE-SORT( $A, p, q$ )  
4         MERGE-SORT( $A, q + 1, r$ )  
5         INTERCALA( $A, p, q, r$ )
```

A complexidade de **MERGE-SORT** é dada pela recorrência:

$$T(n) = T(\lceil n/2 \rceil) + T(\lfloor n/2 \rfloor) + O(f(n)),$$

onde  $f(n)$  é a complexidade de **INTERCALA**.

# Correção do Mergesort

```
MERGE-SORT( $A, p, r$ )
1  se  $p < r$ 
2    então  $q \leftarrow \lfloor (p + r) / 2 \rfloor$ 
3          MERGE-SORT( $A, p, q$ )
4          MERGE-SORT( $A, q + 1, r$ )
5          INTERCALA( $A, p, q, r$ )
```

O algoritmo está correto?

A correção do algoritmo **Mergesort** apoia-se na correção do algoritmo **Intercala** e segue facilmente **por indução** em  $n := r - p + 1$ .

Você consegue ver por quê?

# Correção do Mergesort

**Base:** Mergesort ordena vetores de tamanho 0 ou 1.

**Hipótese de indução:** Mergesort ordena vetores com  $< n$  elementos.

**Passo de indução:** por hipótese de indução, Mergesort ordena os dois subvetores (de tamanho  $\lceil n/2 \rceil$  e  $\lfloor n/2 \rfloor$ ).

Pela correção de Intercala, segue que o vetor resultante da intercalação é um vetor ordenado de  $n$  elementos.

# Complexidade de Mergesort

```
MERGE-SORT( $A, p, r$ )
1  se  $p < r$ 
2    então  $q \leftarrow \lfloor (p + r)/2 \rfloor$ 
3          MERGE-SORT( $A, p, q$ )
4          MERGE-SORT( $A, q + 1, r$ )
5          INTERCALA( $A, p, q, r$ )
```

$T(n)$ : complexidade de pior caso de MERGE-SORT.  
Então

$$T(n) = T(\lceil n/2 \rceil) + T(\lfloor n/2 \rfloor) + \Theta(n).$$

A solução da recorrência é  $T(n) = \Theta(n \lg n)$ .

# Mergesort

- ▶ **Complexidade de tempo:**  $\Theta(n \lg n)$

$\Theta(n \lg n)$  comparações

$\Theta(n \lg n)$  movimentações

O pior caso e o melhor caso têm a mesma complexidade.

- ▶ **Complexidade de espaço/consumo espaço:**  $\Theta(n)$

O *Mergesort* usa um vetor auxiliar de tamanho  $n$  para fazer a **intercalação**, mas o espaço ainda é  $\Theta(n)$ .

- ▶ O *Mergesort* é útil para **ordenação externa**, quando não é possível armazenar todos os elementos na memória primária.



## Heap Sort

# Heapsort

- ▶ O *Heapsort* é um algoritmo de ordenação que usa uma *estrutura de dados sofisticada* chamada *heap*.
- ▶ A complexidade de pior caso é  $\Theta(n \lg n)$ .
- ▶ *Heaps* podem ser utilizados para implementar *filas de prioridade* que são extremamente úteis em outros algoritmos.
- ▶ Um *heap* é um vetor  $A$  que simula uma *árvore binária completa*, com exceção possivelmente do último nível.



# Heaps

- ▶ Considere um vetor  $A[1 \dots n]$  representando um heap.
- ▶ Cada posição do vetor corresponde a um nó do heap.

## Pais

- ▶ O pai de um nó  $i$  é  $\lfloor i/2 \rfloor$ .
- ▶ O nó 1 não tem pai.

## Filhos

Um nó  $i$  tem

- ▶  $2i$  como filho esquerdo e
  - ▶  $2i + 1$  como filho direito.
- 
- ▶ O nó  $i$  tem filho esquerdo apenas se  $2i \leq n$  e
  - ▶ O nó  $i$  tem filho direito apenas se  $2i + 1 \leq n$ .

## Folhas

- ▶ Um nó  $i$  é uma **folha** se não tem filhos, ou seja, se  $2i > n$ .
- ▶ As folhas são  $\lfloor n/2 \rfloor + 1, \dots, n - 1, n$ .

# Níveis

- ▶ Cada nível  $p$ , exceto talvez o último, tem exatamente  $2^p$  nós
- ▶ Esses nós são

$$2^p, 2^p + 1, 2^p + 2, \dots, 2^{p+1} - 1.$$

## Nível do item $i$

- ▶ O nó  $i$  pertence ao nível  $\lfloor \lg i \rfloor$ .
- ▶ **Prova:** Se  $p$  é o nível do nó  $i$ , então

$$\begin{aligned} 2^p &\leq i < 2^{p+1} && \Rightarrow \\ \lg 2^p &\leq \lg i < \lg 2^{p+1} && \Rightarrow \\ p &\leq \lg i < p+1 \end{aligned}$$

Logo,  $p = \lfloor \lg i \rfloor$ .

Portanto, o número total de níveis é  $\lfloor \lg n \rfloor + 1$ .

- ▶ A **altura** de um nó  $i$  é o **maior** comprimento de um caminho de  $i$  a uma folha.
- ▶ Os nós que têm **altura zero** são as folhas.

Qual é a altura de um nó  $i$ ?

A altura de um nó  $i$  é o comprimento da sequência

$$2i, 2^2i, 2^3i, \dots, 2^h i$$

onde  $2^h i \leq n < 2^{(h+1)} i$ .

Assim,

$$\begin{aligned} 2^h i &\leq n < 2^{h+1} i &\Rightarrow \\ 2^h &\leq n/i < 2^{h+1} &\Rightarrow \\ h &\leq \lg(n/i) < h+1 \end{aligned}$$

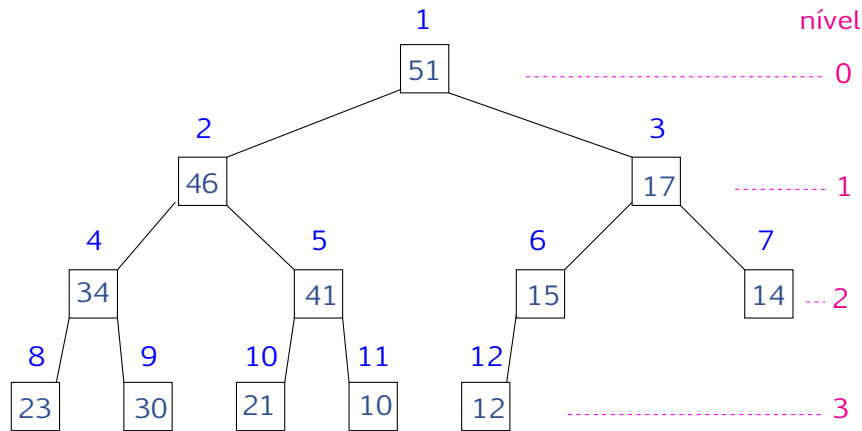
Portanto, a altura de  $i$  é  $\lfloor \lg(n/i) \rfloor$ .



# Max-heaps

- ▶ Um nó  $i$  satisfaz a **propriedade de (max-)heap** se  $A[\lfloor i/2 \rfloor] \geq A[i]$  (ou seja, **pai**  $\geq$  **filho**).
- ▶ Uma árvore binária completa é um **max-heap** se **todo** nó distinto da raiz satisfaz a propriedade de heap.
- ▶ O **máximo** ou **maior elemento** de um **max-heap** está na raiz.

# Max-heap

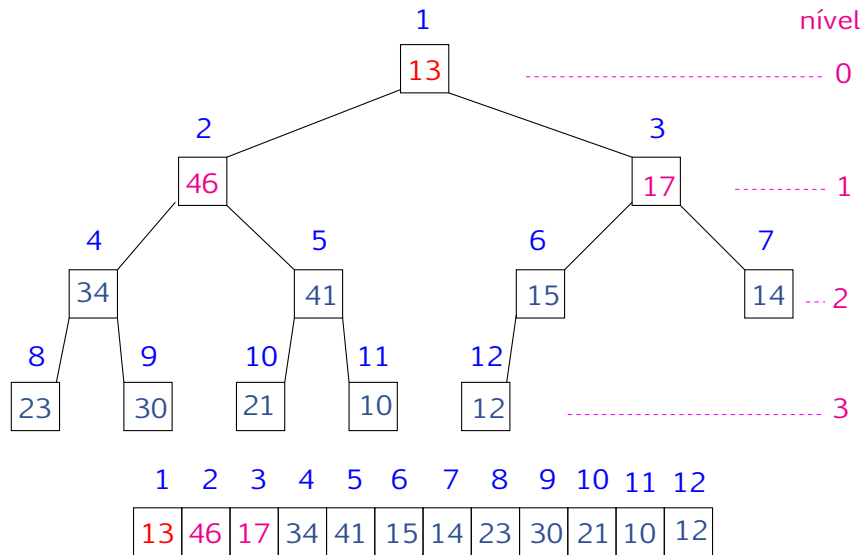


1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
51	46	17	34	41	15	14	23	30	21	10	12

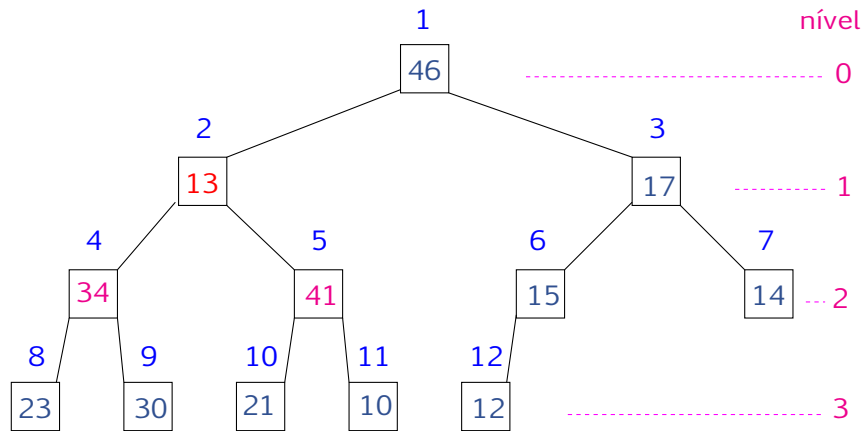
# Min-heaps

- ▶ Um nó  $i$  satisfaz a **propriedade de (min-)heap** se  $A[\lfloor i/2 \rfloor] \leq A[i]$  (ou seja, **pai  $\leq$  filho**).
- ▶ Uma árvore binária completa é um **min-heap** se **todo** nó distinto da raiz satisfaz a propriedade de min-heap.
- ▶ Vamos nos concentrar apenas em **max-heaps**.
- ▶ Os algoritmos que veremos podem ser facilmente modificados para trabalhar com **min-heaps**.

# Manipulação de max-heap

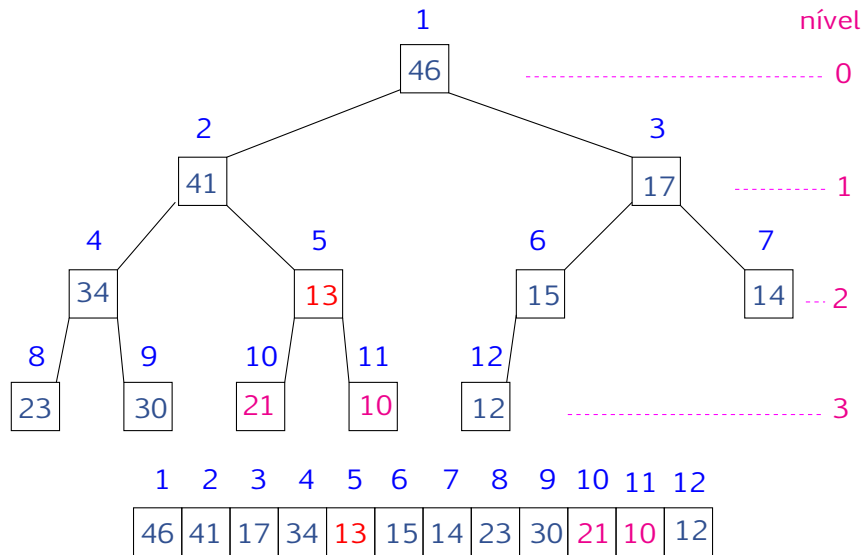


# Manipulação de max-heap

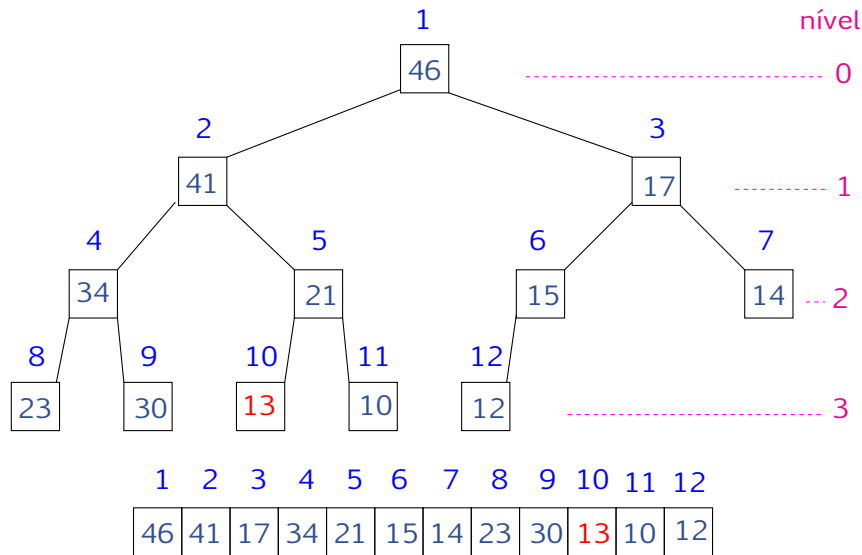


1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
46	13	17	34	41	15	14	23	30	21	10	12

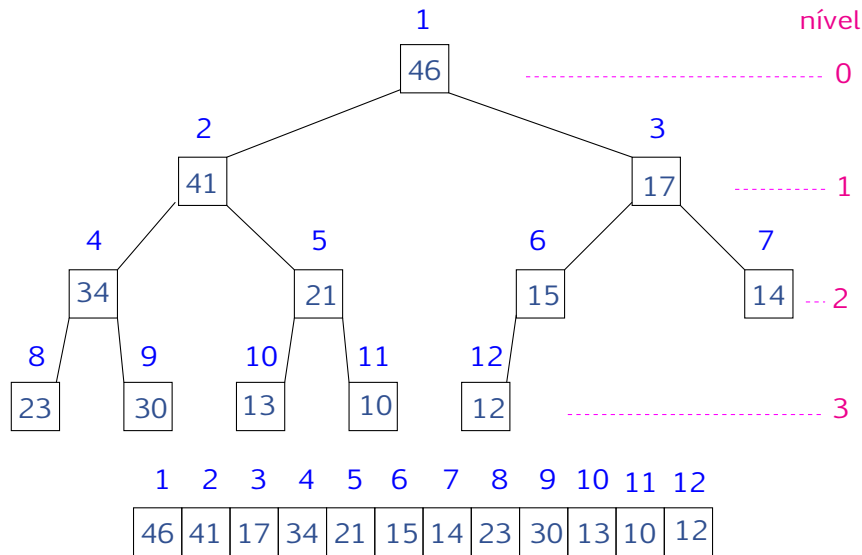
# Manipulação de max-heap



# Manipulação de max-heap



# Manipulação de max-heap





# Manipulação de max-heap

Recebe  $A[1 \dots n]$  e  $i \geq 1$  tais que subárvores com raízes  $2i$  e  $2i + 1$  são max-heaps e **rearranja**  $A$  de modo que subárvore com raiz  $i$  seja um max-heap.

```
MAX-HEAPIFY( $A, n, i$ )
1   $e \leftarrow 2i$ 
2   $d \leftarrow 2i + 1$ 
3  se  $e \leq n$  e  $A[e] > A[i]$ 
4      então  $maior \leftarrow e$ 
5      senão  $maior \leftarrow i$ 
6  se  $d \leq n$  e  $A[d] > A[maior]$ 
7      então  $maior \leftarrow d$ 
8  se  $maior \neq i$ 
9      então  $A[i] \leftrightarrow A[maior]$ 
10     MAX-HEAPIFY( $A, n, maior$ )
```

# Correção de MAX-HEAPIFY

A correção de MAX-HEAPIFY segue por indução na altura  $h$  do nó  $i$ .

**Base:** para  $h = 0$ , o algoritmo funciona.

**Hipótese de indução:** MAX-HEAPIFY funciona para heaps de altura  $< h$ .

**Passo de indução:**

A variável *maior* na linha 8 guarda o índice do maior elemento entre  $A[i]$ ,  $A[2i]$  e  $A[2i + 1]$ .

Após a troca na linha 9, temos  $A[2i], A[2i + 1] \leq A[i]$ .

O algoritmo MAX-HEAPIFY transforma a subárvore com raiz *maior* em um max-heap (hipótese de indução).

## Passo de indução:

A variável *maior* na linha 8 guarda o índice do maior elemento entre  $A[i]$ ,  $A[2i]$  e  $A[2i + 1]$ .

Após a troca na linha 9, temos  $A[2i], A[2i + 1] \leq A[i]$ .

O algoritmo MAX-HEAPIFY transforma a subárvore com raiz *maior* em um max-heap (hipótese de indução).

A subárvore cuja raiz é o irmão de *maior* continua sendo um max-heap.

Logo, a subárvore com raiz *i* torna-se um max-heap e portanto, o algoritmo MAX-HEAPIFY está correto.

# Complexidade de MAX-HEAPIFY

<b>MAX-HEAPIFY</b> ( $A, n, i$ )	Tempo
1 $e \leftarrow 2i$	$\Theta(1)$
2 $d \leftarrow 2i + 1$	$\Theta(1)$
3 se $e \leq n$ e $A[e] > A[i]$	$\Theta(1)$
4     então $maior \leftarrow e$	$O(1)$
5     senão $maior \leftarrow i$	$O(1)$
6 se $d \leq n$ e $A[d] > A[maior]$	$\Theta(1)$
7     então $maior \leftarrow d$	$O(1)$
8 se $maior \neq i$	$\Theta(1)$
9     então $A[i] \leftrightarrow A[maior]$	$O(1)$
10             MAX-HEAPIFY( $A, n, maior$ )	$T(h - 1)$

$h :=$  altura de  $i = \lfloor \lg \frac{n}{i} \rfloor$

$T(h) \leq T(h - 1) + \Theta(5) + O(2)$ .

# Complexidade de MAX-HEAPIFY

$h$  := altura de  $i = \lfloor \lg \frac{n}{i} \rfloor$

$T(h)$  := complexidade de tempo no pior caso

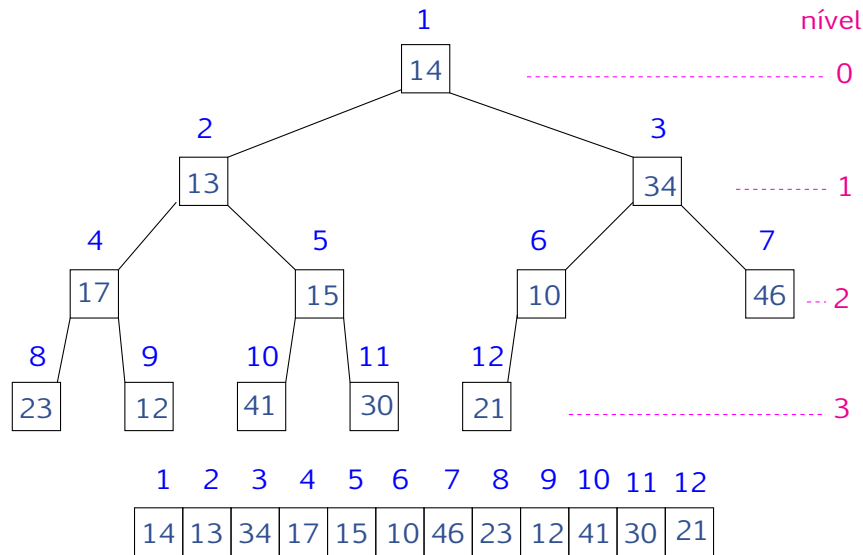
$$T(h) \leq T(h-1) + \Theta(1)$$

Solução assintótica:  $T(n)$  é  $O(h)$ .

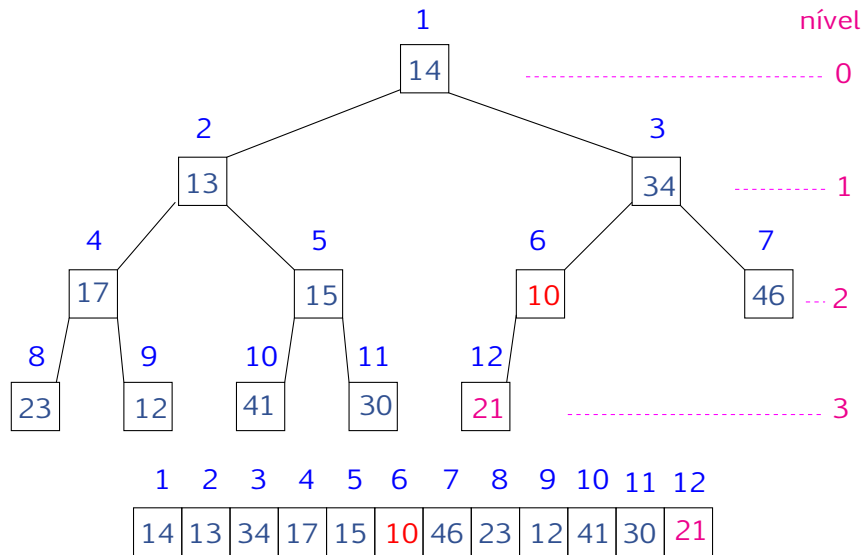
Como  $h \leq \lg n$ , podemos dizer que:

O consumo de tempo do algoritmo MAX-HEAPIFY é  $O(\lg n)$   
(ou melhor ainda,  $O(\lg \frac{n}{i})$ ).

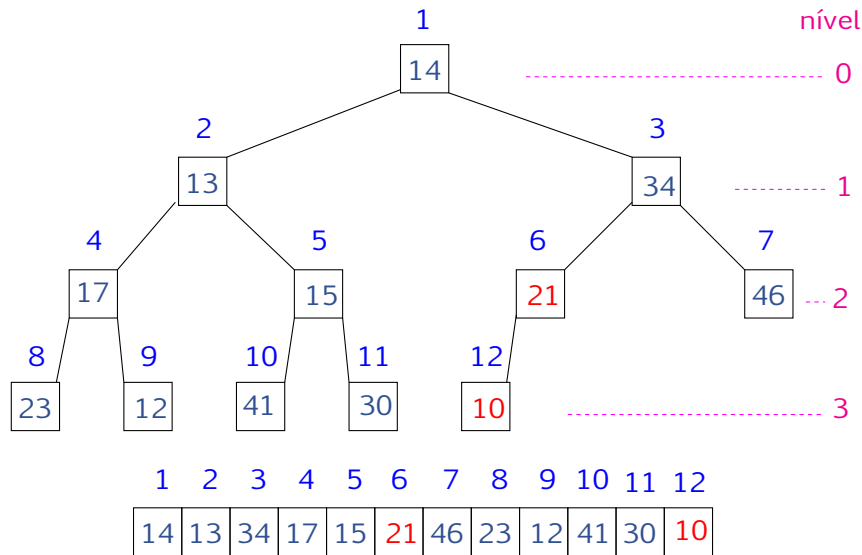
# Construção de um max-heap



# Construção de um max-heap

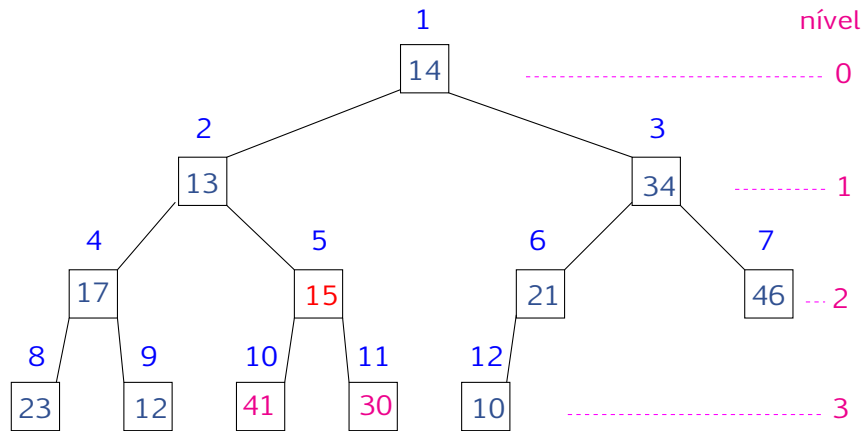


# Construção de um max-heap



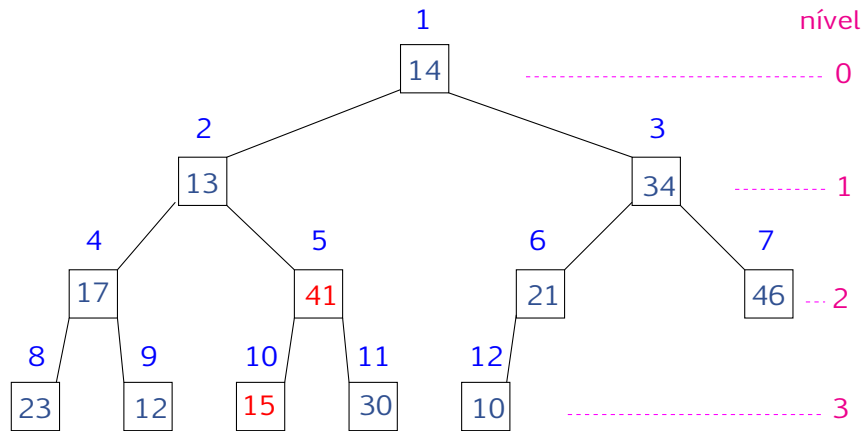


# Construção de um max-heap



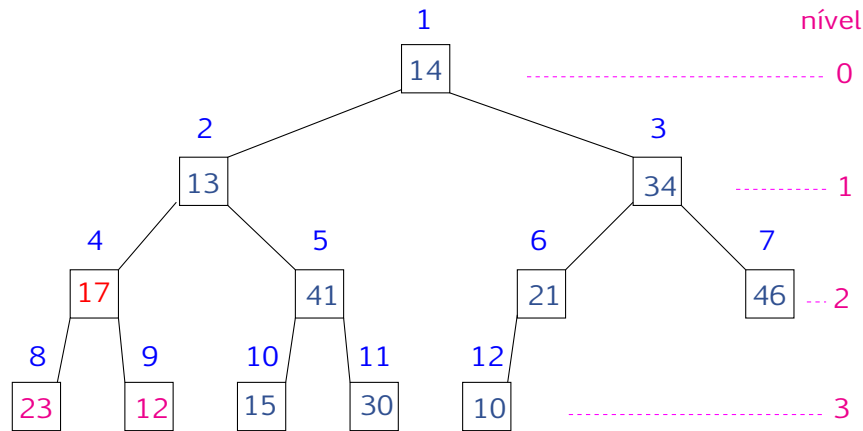
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
14	13	34	17	15	21	46	23	12	41	30	10

# Construção de um max-heap



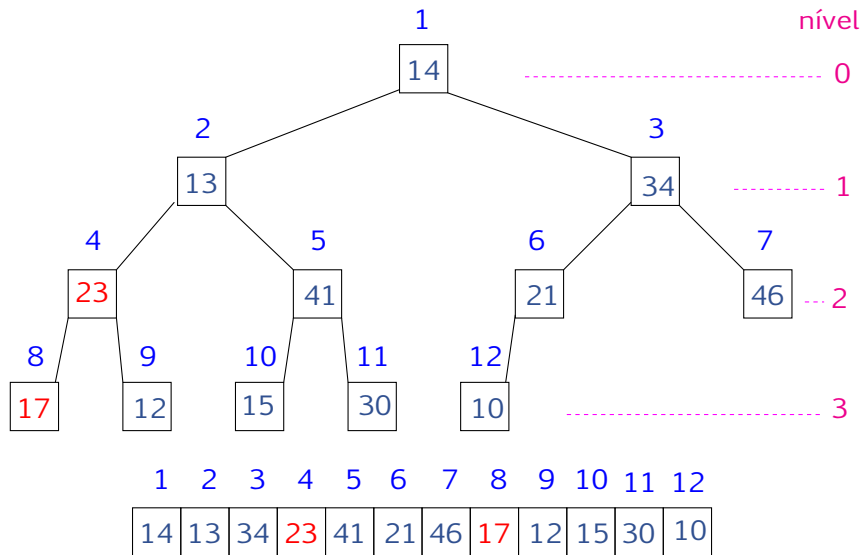
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
14	13	34	17	41	21	46	23	12	15	30	10

# Construção de um max-heap

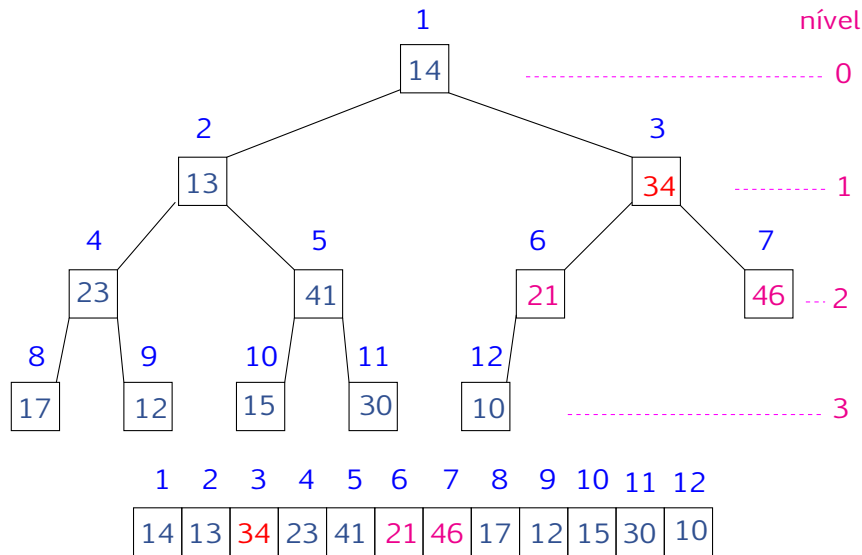


1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
14	13	34	17	41	21	46	23	12	15	30	10

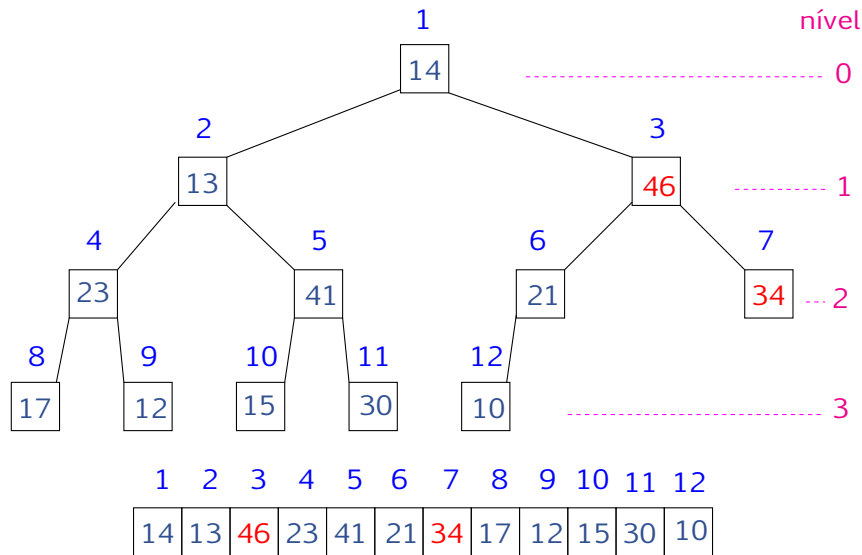
# Construção de um max-heap



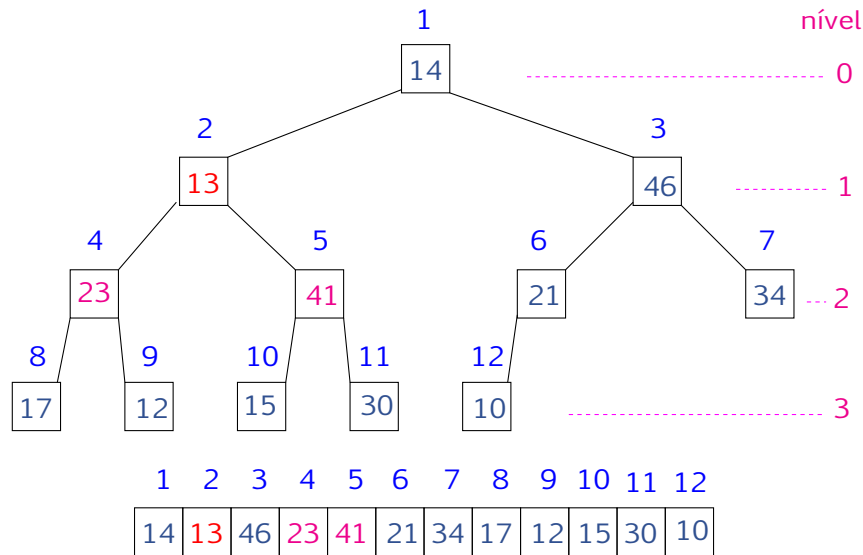
# Construção de um max-heap



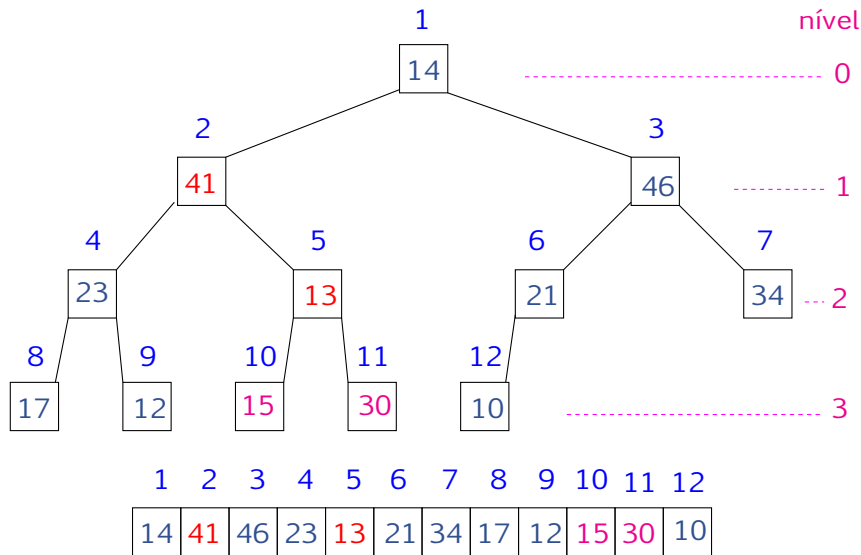
# Construção de um max-heap



# Construção de um max-heap

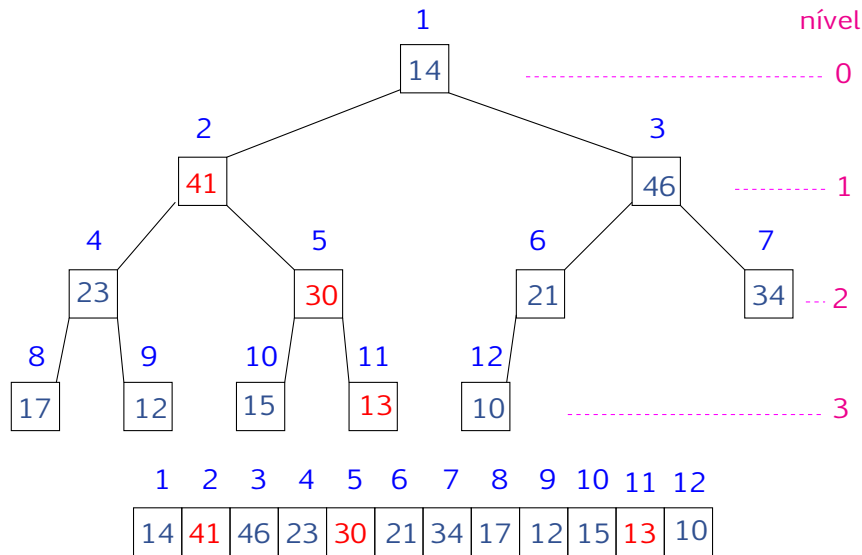


# Construção de um max-heap

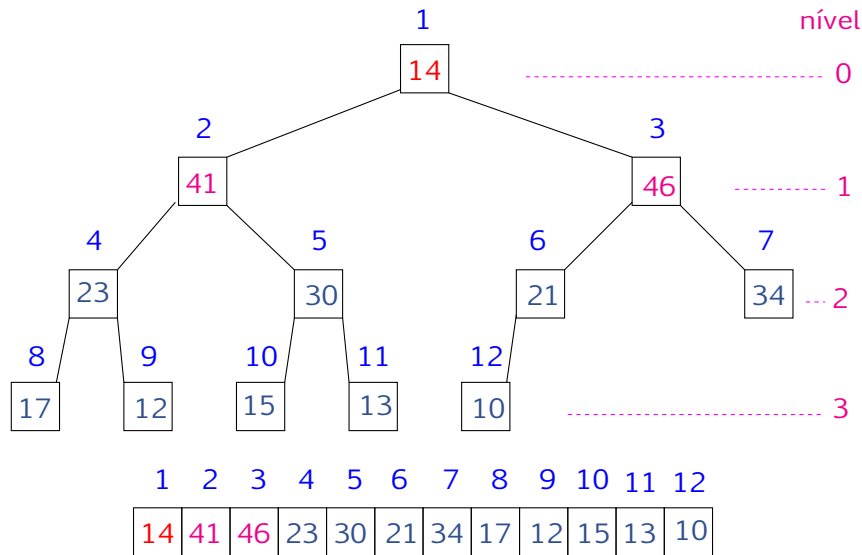




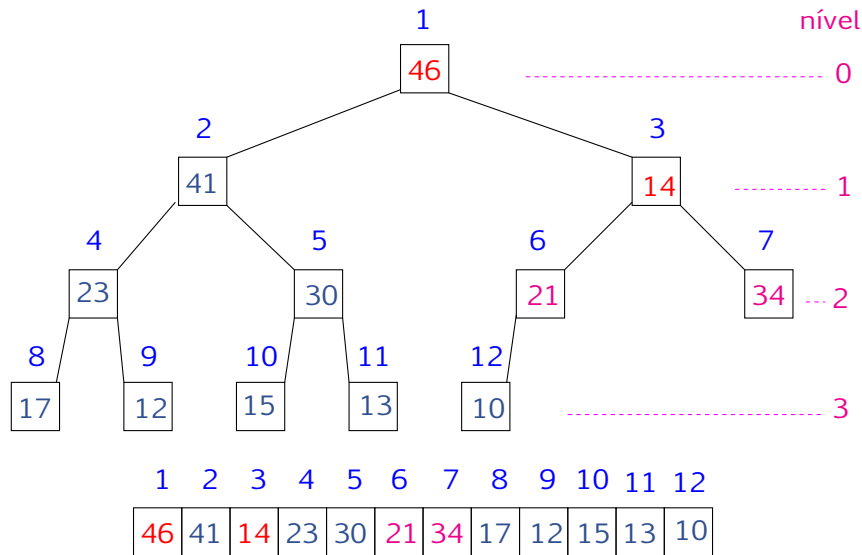
# Construção de um max-heap



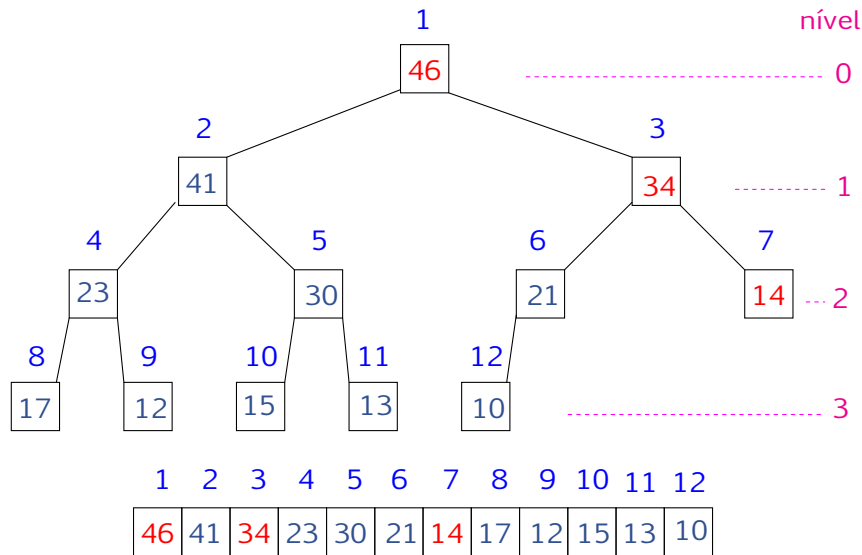
# Construção de um max-heap



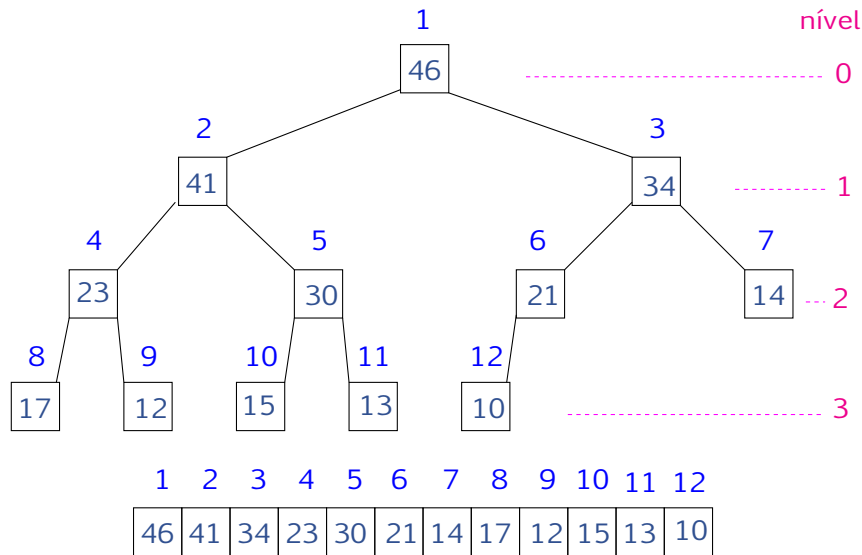
# Construção de um max-heap



# Construção de um max-heap



# Construção de um max-heap



# Construção de um max-heap

Recebe um vetor  $A[1 \dots n]$  e rearranja  $A$  para que seja max-heap.

**BUILD-MAX-HEAP**( $A, n$ )

```
1 para  $i \leftarrow \lfloor n/2 \rfloor$  decrescendo até 1 faça
2     MAX-HEAPIFY( $A, n, i$ )
```

## Invariante:

No início de cada iteração,  $i+1, \dots, n$  são raízes de max-heaps.

$T(n)$  = complexidade de tempo no pior caso

Análise grosseira:  $T(n)$  é  $\frac{n}{2} O(\lg n) = O(n \lg n)$ .

# Construção de um max-heap

Análise mais cuidadosa:  $T(n)$  é  $O(n)$ .

- ▶ Na iteração  $i$  são feitas  $O(h_i)$  comparações e trocas no pior caso, onde  $h_i$  é a altura da subárvore de raiz  $i$ .
- ▶ Seja  $S(h)$  a soma das alturas de todos os nós de uma árvore binária completa de altura  $h$ .
- ▶ A altura de um heap é  $\lfloor \lg n \rfloor + 1$ .

A complexidade de BUILD-MAX-HEAP é  $T(n) = O(S(\lg n))$ .

# Construção de um max-heap

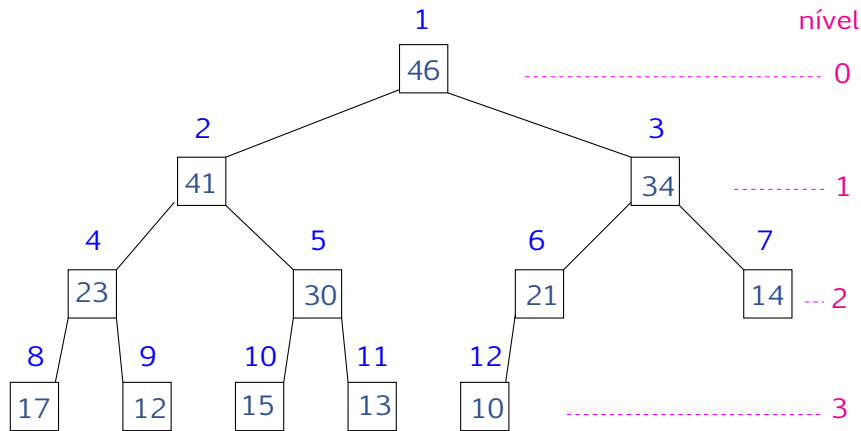
- ▶ Pode-se provar por indução que  $S(h) = 2^{h+1} - h - 2$ .
- ▶ Logo, a complexidade de BUILD-MAX-HEAP é  $T(n) = O(S(\lg n)) = O(n)$ .

Mais precisamente,  $T(n) = \Theta(n)$ . (Por quê?)

- ▶ Veja no CLRS uma prova diferente deste fato.

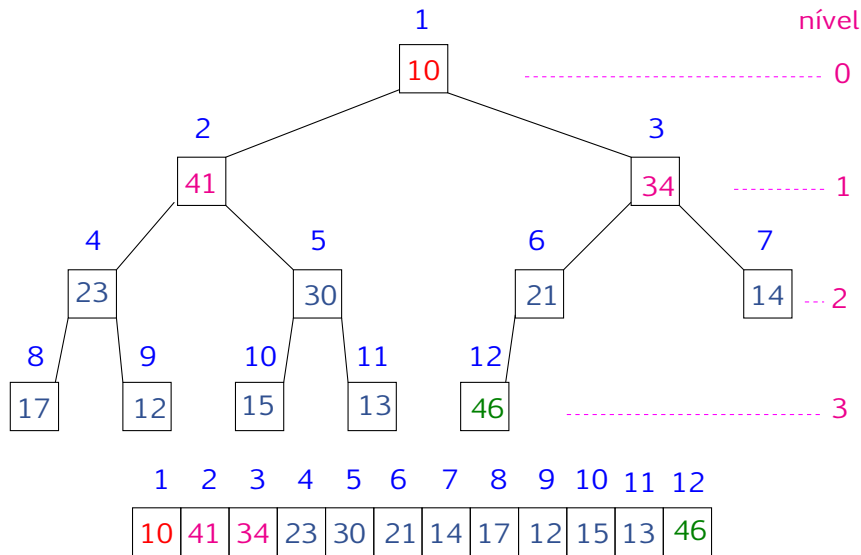


# HeapSort

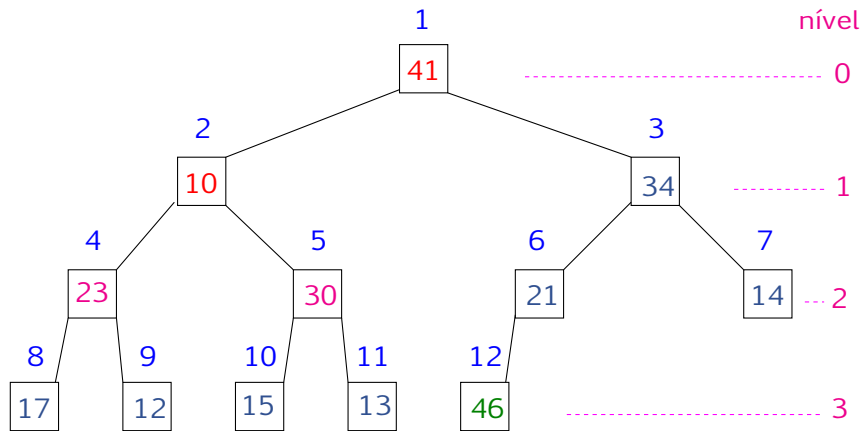


1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
46	41	34	23	30	21	14	17	12	15	13	10

# HeapSort

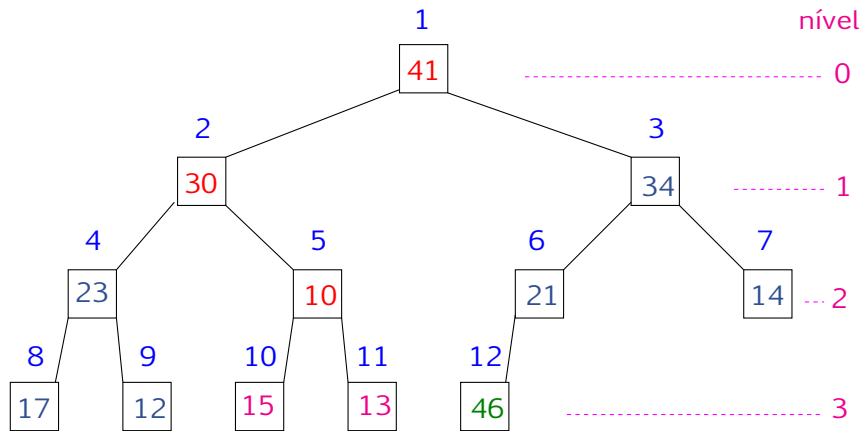


# HeapSort



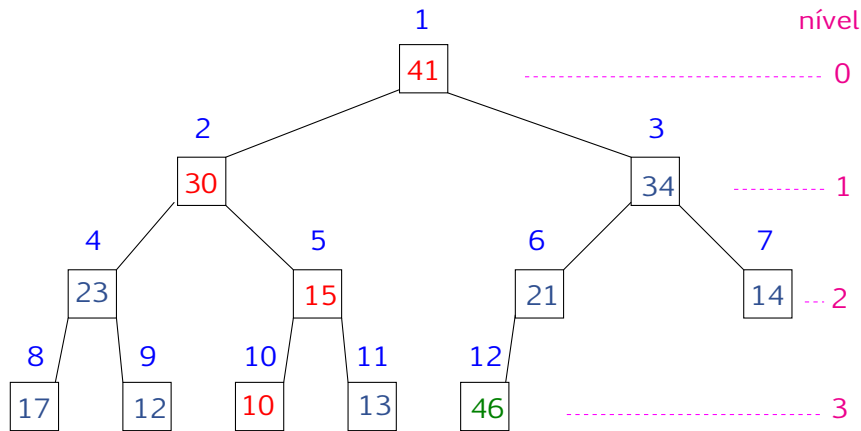
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
41	10	34	23	30	21	14	17	12	15	13	46

# HeapSort



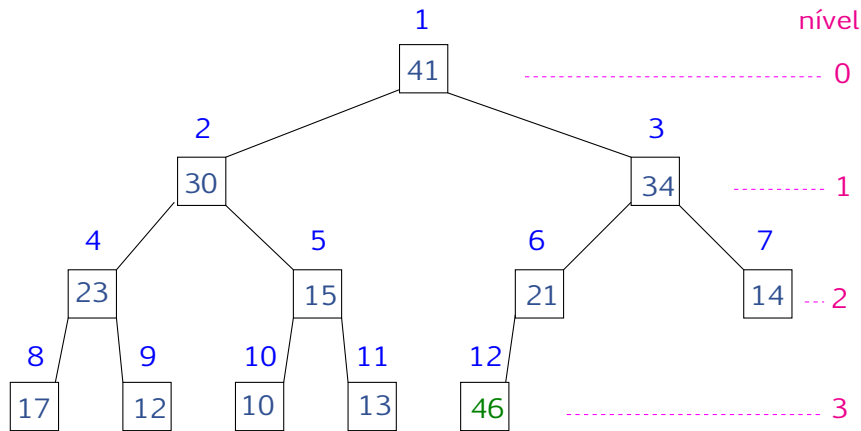
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
41	30	34	23	10	21	14	17	12	15	13	46

# HeapSort



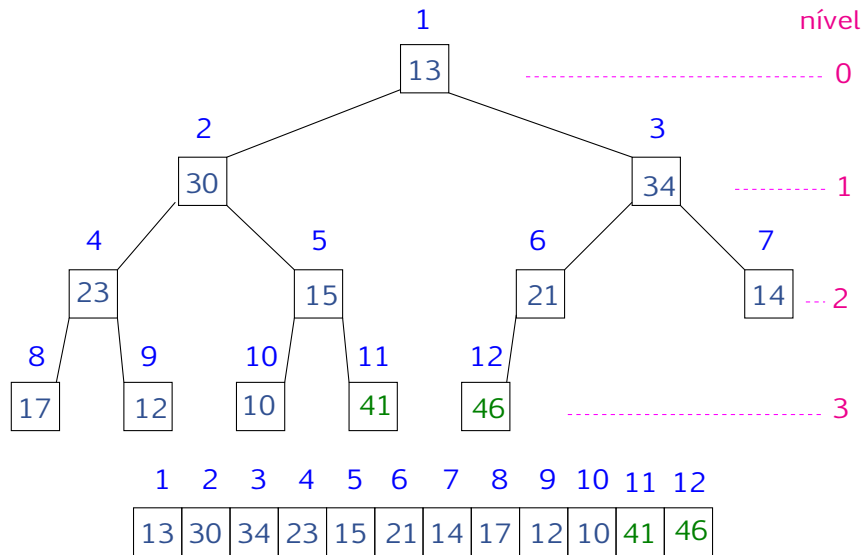
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
41	30	34	23	15	21	14	17	12	10	13	46

# HeapSort

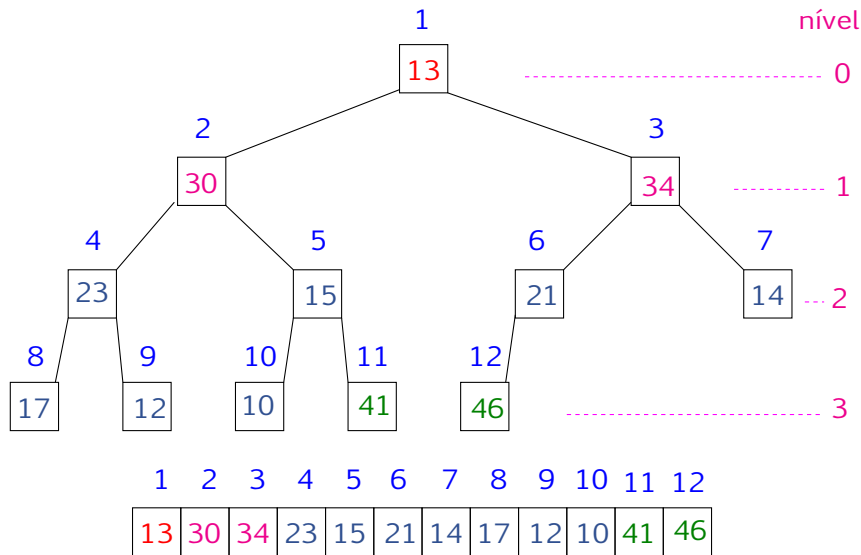


1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
41	30	34	23	15	21	14	17	12	10	13	46

# HeapSort

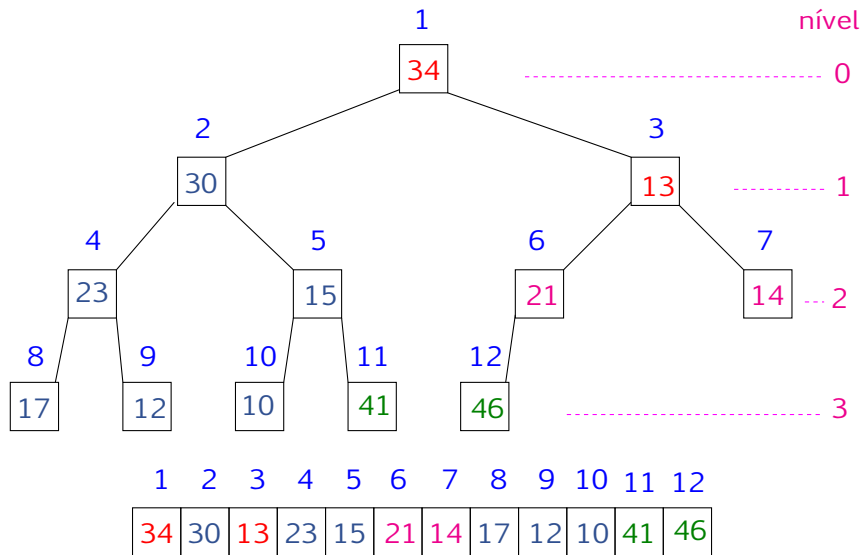


# HeapSort

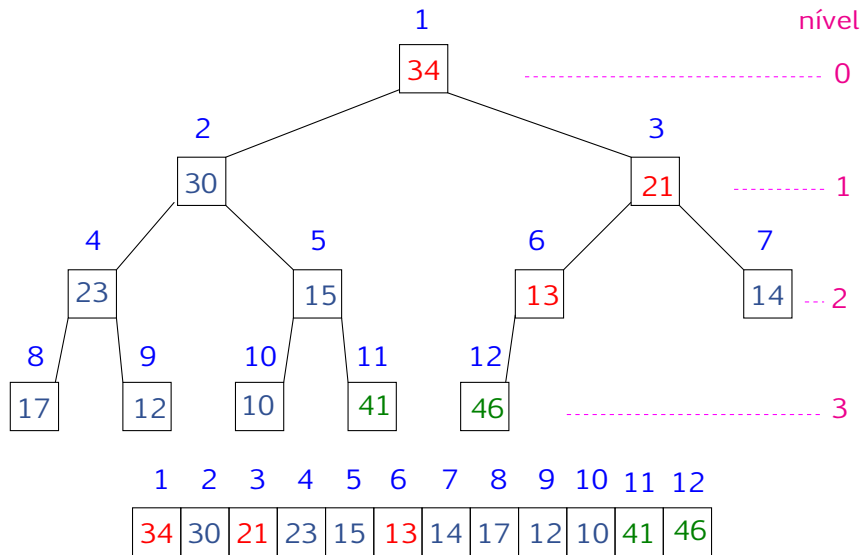




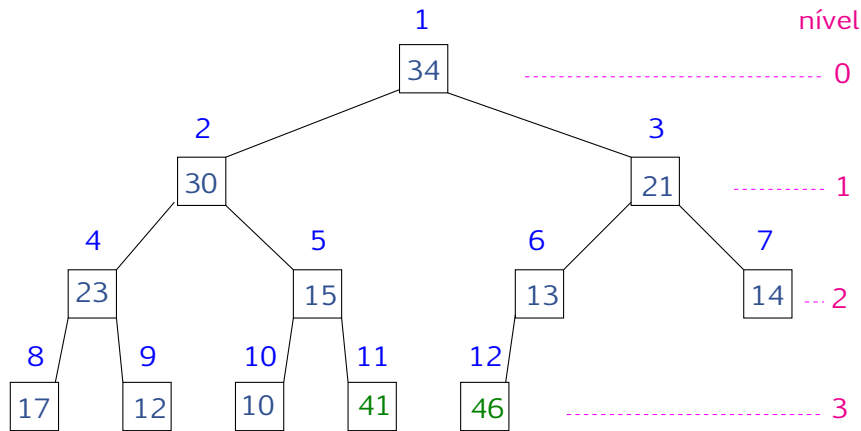
# HeapSort



# HeapSort

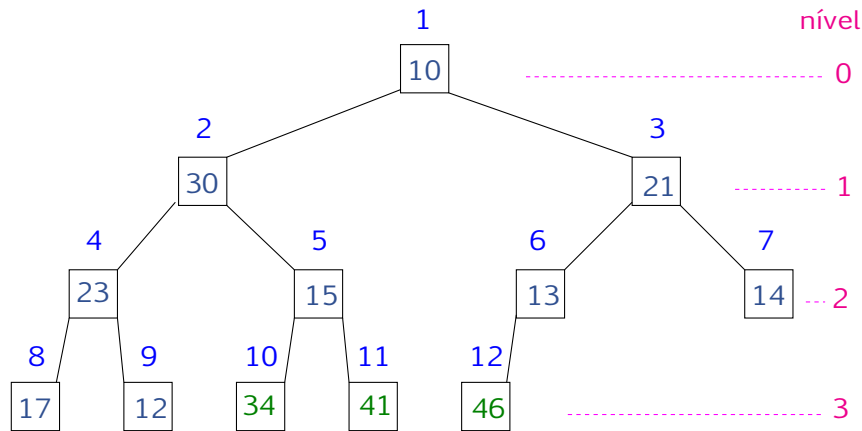


# HeapSort



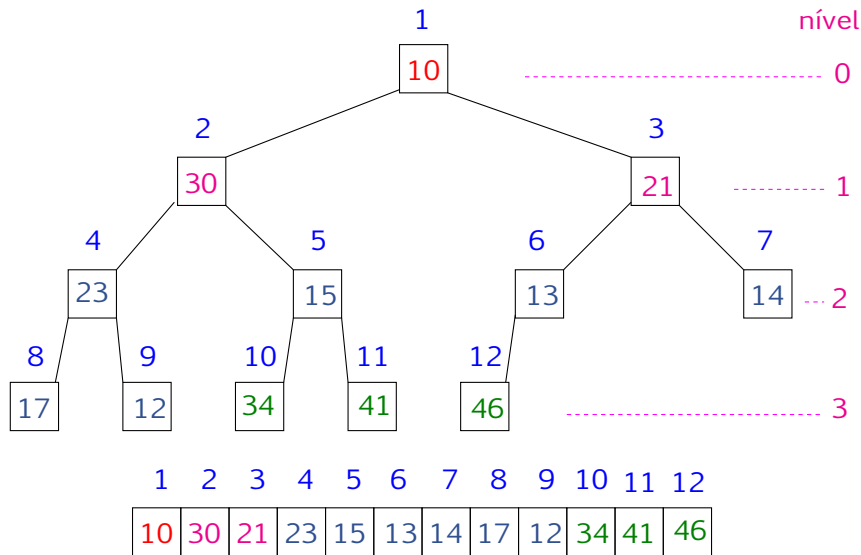
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
34	30	21	23	15	13	14	17	12	10	41	46

# HeapSort

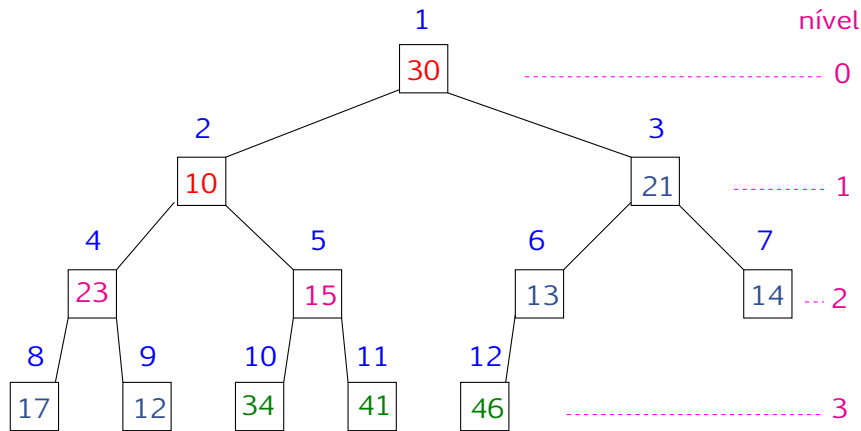


1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
10	30	21	23	15	13	14	17	12	34	41	46

# HeapSort

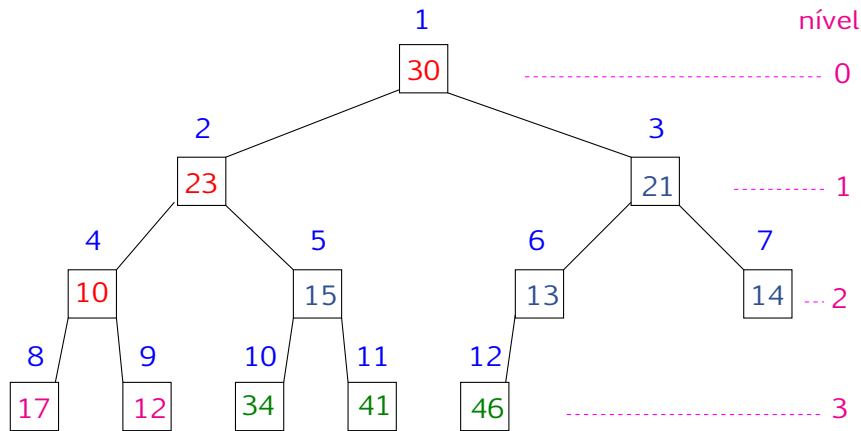


# HeapSort



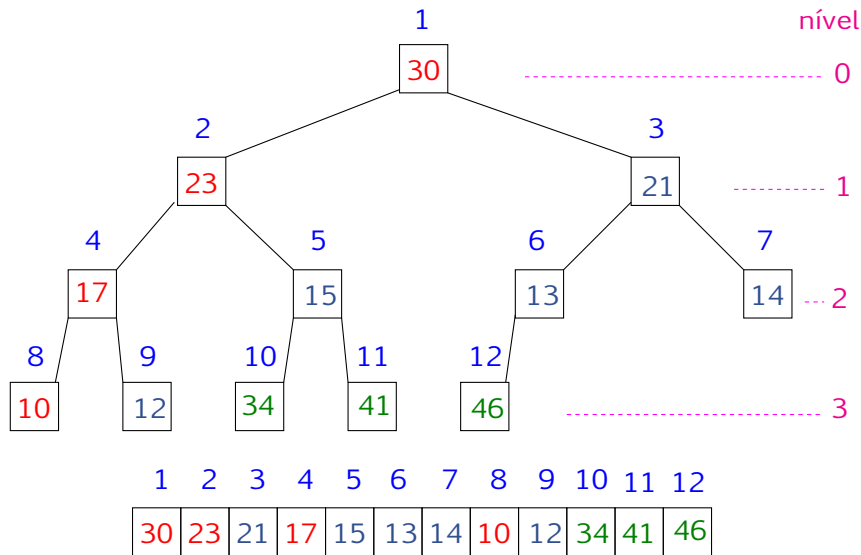
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
30	10	21	23	15	13	14	17	12	34	41	46

# HeapSort



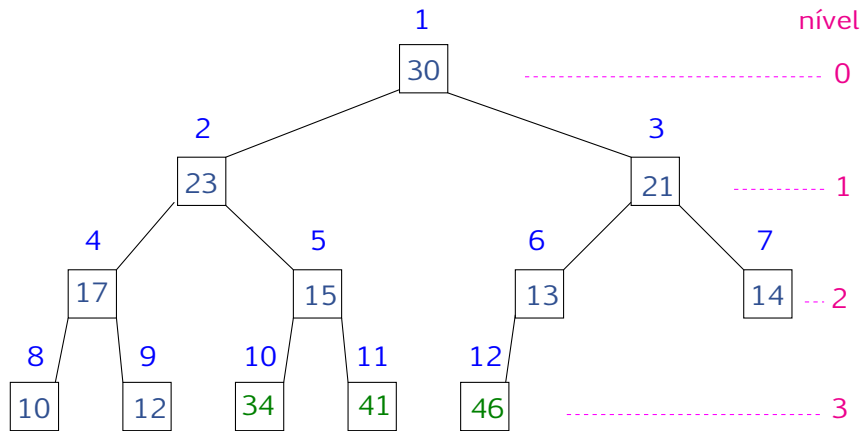
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
30	23	21	10	15	13	14	17	12	34	41	46

# HeapSort



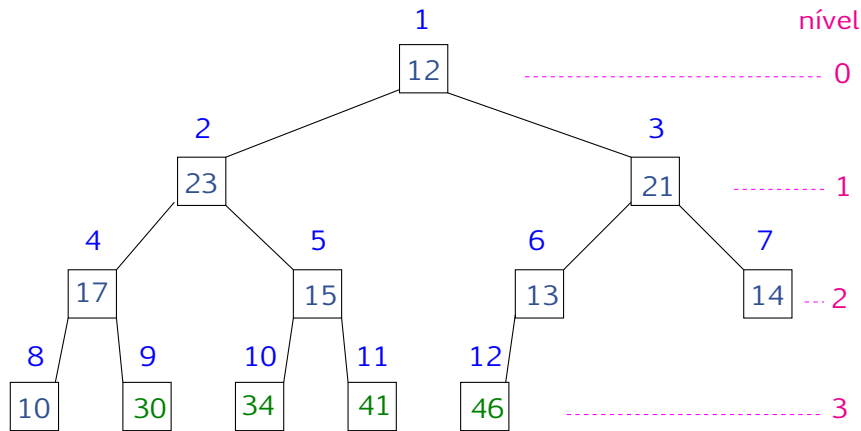


# HeapSort



1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
30	23	21	17	15	13	14	10	12	34	41	46

# HeapSort



1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12
12	23	21	17	15	13	14	10	30	34	41	46

# HeapSort

Algoritmo rearranja  $A[1 \dots n]$  em ordem crescente.

```
HEAP-SORT( $A, n$ )
1  BUILD-MAX-HEAP( $A, n$ )
2   $m \leftarrow n$ 
3  para  $i \leftarrow n$  decrescendo até 2 faça
4       $A[1] \leftrightarrow A[i]$ 
5       $m \leftarrow m - 1$ 
6      MAX-HEAPIFY( $A, m, 1$ )
```

## Invariantes:

No início de cada iteração na linha 3 vale que:

1.  $A[m + 1 \dots n]$  é crescente e contém os  $n - m$  maiores elementos de  $A[1 \dots n]$ ;
2.  $A[1 \dots m] \leq A[m + 1]$ ;
3.  $A[1 \dots m]$  é um max-heap.

# HeapSort

Algoritmo rearranja  $A[1 \dots n]$  em ordem crescente.

<b>HEAP-SORT</b> ( $A, n$ )		Tempo
1	BUILD-MAX-HEAP( $A, n$ )	$\Theta(n)$
2	$m \leftarrow n$	$\Theta(1)$
3	para $i \leftarrow n$ decrescendo até 2 faça	$\Theta(n)$
4	$A[1] \leftrightarrow A[i]$	$\Theta(n)$
5	$m \leftarrow m - 1$	$\Theta(n)$
6	MAX-HEAPIFY( $A, m, 1$ )	$nO(\lg n)$

A complexidade de HEAP-SORT no pior caso é  $O(n \lg n)$ .

Como seria a complexidade de tempo no melhor caso?

# Filas com prioridades

Uma **fila com prioridades** é um tipo abstrato de dados que consiste de uma coleção  $S$  de itens, cada um com um valor ou prioridade associada.

Algumas operações típicas em uma fila com prioridades são:

**MAXIMUM( $S$ )**: devolve o elemento de  $S$  com a maior prioridade;

**EXTRACT-MAX( $S$ )**: remove e devolve o elemento em  $S$  com a maior prioridade;

**INCREASE-KEY( $S, x, p$ )**: aumenta o valor da prioridade do elemento  $x$  para  $p$ ; e

**INSERT( $S, x, p$ )**: insere o elemento  $x$  em  $S$  com prioridade  $p$ .

# Implementação com max-heap

```
HEAP-MAX( $A, n$ )  
1 devolva  $A[1]$ 
```

Complexidade de tempo:  $\Theta(1)$ .

```
HEAP-EXTRACT-MAX( $A, n$ )  
1  $\triangleright n \geq 1$   
2  $\text{max} \leftarrow A[1]$   
3  $A[1] \leftarrow A[n]$   
4  $n \leftarrow n - 1$   
5 MAX-HEAPIFY( $A, n, 1$ )  
6 devolva  $\text{max}$ 
```

Complexidade de tempo:  $O(\lg n)$ .

# Implementação com max-heap

**HEAP-INCREASE-KEY**( $A, i, chave$ )

```
1  ▷ Supõe que  $chave \geq A[i]$   
2   $A[i] \leftarrow chave$   
3  enquanto  $i > 1$  e  $A[\lfloor i/2 \rfloor] < A[i]$  faça  
4       $A[i] \leftrightarrow A[\lfloor i/2 \rfloor]$   
5       $i \leftarrow \lfloor i/2 \rfloor$ 
```

Complexidade de tempo:  $O(\lg n)$ .

**MAX-HEAP-INSERT**( $A, n, chave$ )

```
1   $n \leftarrow n + 1$   
2   $A[n] \leftarrow -\infty$   
3  HEAP-INCREASE-KEY( $A, n, chave$ )
```

Complexidade de tempo:  $O(\lg n)$ .