

▷ Casos de aplicação:

- Problemas cujas soluções podem ser representadas por tuplas (vetores) de tamanho fixo ou variável da forma (x_1, \dots, x_n) .
- Solucionar o problema equivale a encontrar uma tupla que otimiza uma *função critério* $P(x_1, \dots, x_n)$ **ou** encontrar todas as tuplas que satisfaçam $P(x_1, \dots, x_n)$.

▷ Restrições:

- *Explícitas*: especificam os domínios (finitos) das variáveis na tupla.
- *Implícitas*: relações entre as variáveis da tupla que especificam quais delas respondem ao problema.

- ▷ **Espaço de soluções:** conjunto de todas as tuplas satisfazendo as restrições *explícitas*.
- ▷ **Espaço de estados:** conjunto de todas as subseqüências das tuplas do *espaço de soluções*.
- ▷ **Algoritmo Força Bruta:** enumera todas tuplas do espaço de soluções e verifica quais delas satisfazem às restrições *implícitas*.
- ▷ **Algoritmo Backtracking:**
 - busca sistemática no espaço de estados do problema que é organizado segundo uma *estrutura de árvore*, denominada **árvore de espaço de estados**.
 - uso de *funções limitantes* para restringir a busca na árvore.

Backtracking: conceitos básicos (cont.)

- ▷ Métodos de exploração do espaço de estados (EE):
 - nós ativos: aqueles que ainda têm filhos a serem gerados.
 - nós amadurecidos: aqueles em que todos os filhos já foram gerados ou não devam ser mais expandidos de acordo com a *função limitante*.
 - nó corrente: aquele que está sendo explorado.
- ▷ *Backtracking*: busca no EE é feita em *profundidade*.
- ▷ *Branch-and-Bound*: durante a busca no EE a geração de todos os filhos do nó corrente assim como o cálculo da função limitante em cada um deles é feita de uma vez só (e.g., busca em *largura*).

Backtracking: o algoritmo (recursivo)

BACK(k);

(* Entrada: x_1, x_2, \dots, x_{k-1} (já escolhidos). *)

(* Saída: todas as soluções serão impressas. *)

(* Obtém o domínio de x_k e o seu tamanho. *)

$(T, \ell) \leftarrow \text{Domínio}(x_1, x_2, \dots, x_{k-1})$;

Para $i = 1$ até ℓ **faça** (* testa todos valores do domínio *)

$x_k \leftarrow T[i]$;

Se (x_1, \dots, x_k) satisfaz às restrições implícitas **então**

IMPRIMA(x_1, \dots, x_k); (* solução encontrada *)

(* Verifica se busca deve prosseguir nesta subárvore *)

Se $B_k(x_1, \dots, x_k)$ é verdadeiro **então** BACK($k + 1$);

fim-para.

fim.

- ▷ SOS: dado um conjunto $S = \{w_1, \dots, w_n\}$ de n valores inteiros positivos e um valor inteiro positivo W , existe $U \subseteq \{1, \dots, n\}$ tal que $\sum_{i \in U} w_i = W$?
- ▷ Exemplo: Se $n = 4$, $S = \{11, 13, 24, 7\}$ e $W = 31$ tem-se $U = \{1, 2, 4\}$ e $U = \{3, 4\}$.
- ▷ SOS é \mathcal{NP} -completo. (PAR \propto_{poli} SOS)
- ▷ Representação das soluções:
 - ① tupla de tamanho variável: como no exemplo acima.
 - ② tupla de tamanho fixo n : $x_i = 1$ se $i \in U$ e $x_i = 0$ caso contrário.

Backtracking: problema SOS (cont.)

▷ Funções Limitantes:

- 1 $B_k(x_1, \dots, x_k) = \text{true} \Leftrightarrow \sum_{i=1}^k w_i x_i + \sum_{i=k+1}^n w_i \geq W$.
- 2 Suponha que $0 < w_1 \leq w_2 \leq \dots \leq w_n$. Então (x_1, \dots, x_k) não pode levar a uma nova solução se $\sum_{i=1}^k w_i x_i + w_{k+1} > W$. Logo, uma outra função limitante seria:

$$B'_k(x_1, \dots, x_k) = \text{true} \Leftrightarrow B_k(x_1, \dots, x_k) = \text{true} \text{ e } \sum_{i=1}^k w_i x_i + w_{k+1} \leq W.$$

▷ Componentes do algoritmo:

- Tuplas de tamanho n (fixo) onde todo x_i está em $\{0, 1\}$.
- Hipóteses: $0 < w_1 \leq \dots \leq w_n < W$ e $\sum_{i=1}^n w_i \geq W$.
- Os parâmetros $s = \sum_{i=1}^{k-1} w_i x_i$ e $r = \sum_{i=k}^n w_i$ tais que $s + r \geq W$ são passados para a k -ésima chamada recursiva.

Backtracking: problema SOS (cont.)

$\text{SOS}(s, k, r);$ (* Domínio de x_k será sempre $\{0, 1\}$. *)

$x_k \leftarrow 1;$ (* Caso $x_k = 1$. *)

Se ($s + w_k = W$) **então**

 IMPRIMA ($x_1, \dots, x_k, 0, \dots, 0$) (* não precisa de recursão *)

se não

Se ($s + w_k + w_{k+1} \leq W$) **então** $\text{SOS}(s + w_k, k + 1, r - w_k);$

fim-se

$x_k \leftarrow 0;$ (* Caso $x_k = 0$. *)

Se ($s + r - w_k \geq W$) **e** ($s + w_{k+1} \leq W$) **então**

$\text{SOS}(s, k + 1, r - w_k);$

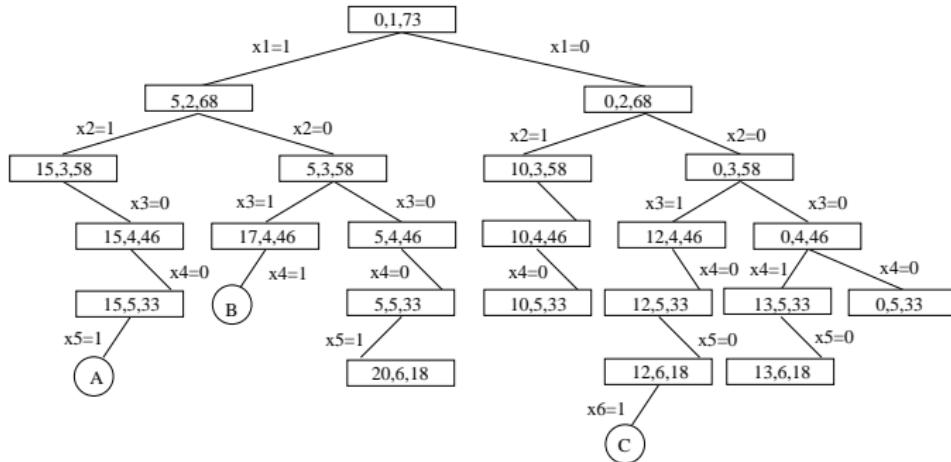
fim-se

fim.

Backtracking: problema SOS (cont.)

- ▷ Exemplo: $n = 6$, $W = 30$, $S = \{5, 10, 12, 13, 15, 18\}$.
- ▷ Espaço de estados completo: $2^{6+1} - 1 = 127$.
- ▷ Parte da árvore de espaço de estados gerada por
SOS(0,1,73) (próxima transparência ...)
- ▷ Legenda:
 - triplas (s, k, r) ;
 -  são os nós-resposta.

Backtracking: problema SOS (cont.)



$$n = 6, \quad W = 30, \quad S = \{5, 10, 12, 13, 15, 18\}$$

$$s = \sum_{i=1}^{k-1} w_i x_i \text{ e } r = \sum_{i=k}^n w_i$$

- ▷ COR: dado um grafo não-orientado G com n vértices e representado por sua matriz de adjacências A , encontrar todas as colorações de G com p cores ou menos.
- ▷ Representação das soluções: tuplas de tamanho n (fixo) onde $x_i \in \{0, 1, \dots, p\}$ representa a cor do vértice i .
- ▷ A cor zero significa que o vértice ainda não está colorido.
- ▷ O algoritmo inicializará a tupla com zeros.
- ▷ *Função Limitante*: recursão só é interrompida se não for possível alocar uma cor para o k -ésimo vértice.

Backtracking: p -coloração de grafos (COR)

Domínio(x_1, \dots, x_{k-1});

Para $i = 1$ até p **faça** $pode[i] = 1$;

Para $j = 1$ até $k - 1$ **faça**

Se ($A[k, j] = 1$ e $x_j \neq 0$) **então**

$pode[x_j] \leftarrow 0$; (* não pode ter cor igual a um vizinho *)

fim-para;

$\ell \leftarrow 0$; (* Constrói o domínio *)

Para $i = 1$ até p **faça**

Se ($pode[i] = 1$) **então**

$\ell \leftarrow \ell + 1$; $T[\ell] \leftarrow i$;

fim-se;

fim-para;

Retornar (T, ℓ).

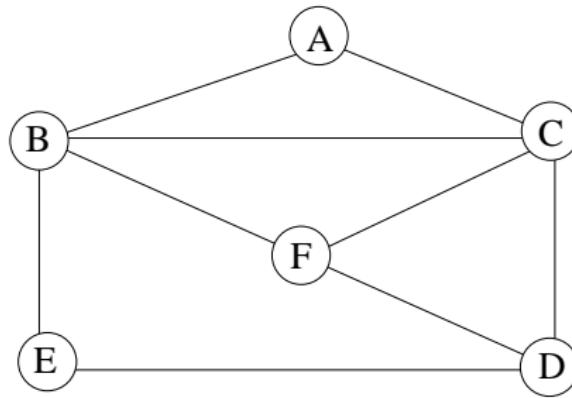
fim.

Backtracking: p -coloração de grafos (COR)

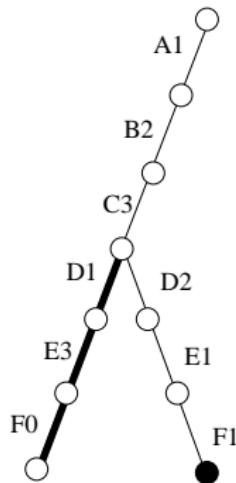
```
COR( $k$ );  
  ( $T, \ell$ )  $\leftarrow$  Domínio( $x_1, x_2, \dots, x_{k-1}$ );  
  Para  $i = 1$  até  $\ell$  faça  
     $x_k \leftarrow T[i]$ ;  
    Se  $k = n$  então (* todos vértices estão coloridos *)  
      IMPRIMA( $x_1, \dots, x_k$ )  
    se não COR( $k + 1$ );  
  fim-para.
```

Backtracking: p -coloração de grafos (COR)

- ▷ Exemplo: $p = 3$.



Backtracking: p -coloração de grafos (COR)



Exemplo de *backtracking*: árvore de espaço de estados