Linguagens de montagem Capítulo 8 - Entrada e Saída

Ricardo Anido Instituto de Computação Unicamp

Arquitetura de E/S

Arquitetura E/S mapeada na memória:

- As instruções LD, LDB, ST e STB podem ser utilizadas para comunicação entre o processador e os dispositivos.
- Uma parte do espaço de endereçamento da memória é reservada para E/S, de modo que um dispositivo de E/S, e não a memória, responda a requisições de acesso do processador no endereço atribuído ao dispositivo.
- Suponha que o endereço 0x90000000 seja atribuído a um dispositivo. Então, quando uma instrução LDB especificando o endereço 0x90000000 é executada, ao invés de um byte ser lido da memória, o processador lê um byte do dispositivo.

Arquitetura de E/S

Arquitetura de *E/S isolada*:

- O processador inclui em seu repertório instruções dedicadas de E/S para transferir dados entre o processador e dispositivos de E/S.
- Essas instruções dedicadas usam um espaço de endereçamento diferente do espaço de endereçamento da memória.

Arquitetura de E/S

- ▶ Ambas as arquiteturas têm vantagens e desvantagens.
- A E/S mapeada na memória exige menos hardware, tornando a produção do processador mais simples e menos custosa.
- ► A E/S isolada permite que todo o espaço de endereçamento seja ocupado pela memória, o que pode ser importante se o espaço de endereçamento não é muito grande.

- O LEG possui instruções dedicadas de E/S, e um espaço de endereçamento de E/S que permite endereçar 256 dispositivos distintos.
- Na arquitetura E/S isolada, endereços de E/S são comumente chamados de portas.
- As portas no LEG têm endereços entre 0 e 255, de forma que podem ser codificadas em um byte.
- ▶ As instruções de E/S do LEG podem transferir bytes ou palavras entre o processador e dispositivos de E/S.

IN								
Carrega registrador com palavra de E/S								
Syntax	Operação	Flags	Codificação					
in rd, expr8	rd ← e_s32(imd8)	_	31 0 0x60 imd8 rd -					
in rd, rf	$rd \leftarrow e_s32(rf)$	_	31 0 0x61 - rd rf					

INB Carrega registrador com byte de E/S Codificação Syntax Operação Flags 31 inb rd, expr8 $rd \leftarrow e_s8(imd8)$ 0x62 imd8 rd 31 inb rd, rf $rd \leftarrow e_s8(rf)$ 0x63 rf rd

OUT

Escreve palavra de registrador em E/S						
Syntax	Operação	Flags	Codificação			
out <i>expr</i> 8, rf	$e_s32(imd8) \leftarrow rf$	-	31 0 0x64 imd8 - rf			
out rd, rf	$e_s32(rd) \leftarrow rf$	-	31 0 0x65 - rd rf			

OUTB

Escreve byte de registrador em E/S							
Syntax		Operação	Flags	Codificação			
outb ex	pr8, rf	$e_s8(imd8) \leftarrow rf$	_	31 0 0x66 imd8 - rf			
outb	rd, rf	$e_s8(rd) \leftarrow rf$	_	31 0 0x67 - rd rf			

OUT e OUTB

- A instrução OUT copia um registrador rf para uma porta de E/S
- A instrução OUTB copia o byte menos significativo de um registrador rf para uma porta de E/S.
- A porta de E/S onde o dado deve ser escrito pode ser codificada ou como um valor imediato no campo imd8 ou em um registrador rd.

- Como no caso de acessos à memória, em uma instrução de E/S o processador espera um tempo fixo, o tempo de preparação, para o dispositivo processar a operação requerida (leitura ou escrita) e os barramentos estabilizarem.
- Por exemplo, em uma instrução INB o processador
 - coloca no barramento de endereço o valor da porta especificada na instrução (em imd8 ou rf)
 - lacktriangle coloca no barramento de controle $\mathit{mem}/\overline{\mathit{io}} = 0$ e $\mathit{rd}/\overline{\mathit{wr}} = 1$
 - espera o tempo de preparação especificado
 - copia o valor dos oito bits menos significativos do barramento de dados para o byte menos significativo do registrador rd, zerando os outros bits.

Exemplo de instruções de E/S

					0 exempl	os de uso d	le I	E/S
					l			
00030000	[60	20	04	00]	l in	r4,0x20	0	leitura de uma palavra
							0	de E/S, end. imediato
0003000c	[63	00	06	07]	inb	r6,r7	0	leitura de um byte
					l		0	de E/S, end. indireto
							0	por registrador
00030004	[65	00	01	02]	l out	r1,r2	0	escrita de uma palavra
							0	em E/S, end. indireto
					l		0	por registrador
00030008	[66	30	00	05]	l out	b 0x30,r5	0	escrita de um byte
					l		0	em E/S, end. imediato

Exemplo de dispositivo: painel de leds

- vamos considerar um dispositivo muito simples: um painel de leds, composto de um conjunto de leds.
- ▶ O painel de leds é um dispositivo de escrita apenas (ou seja, não pode ser lido), com uma porta de dados.
- Os leds podem ser acesos ou apagados através da escrita de um valor na porta de dados do painel de leds.
- Cada bit do valor escrito é associado a um led do painel, sendo que o led mais à direita no painel corresponde ao bit menos significativo do valor escrito.

Exemplo de dispositivo: painel de leds



Problema

Escreva um programa para mostrar continuamente os valores de 0 a 255, no formato binário, em sequência, usando um painel de oito leds. Considere que a porta de dados do painel de leds é 0x90.

Solução

```
@ define constantes
    I.F.D.S
            .eau 0x90
                             @ porta de dados do painel de leds
    INTERVALO .equ Oxfffff
                             @ valor para contador temporizador
     .org 0x100
conta leds:
    set r1,INTERVALO
                        @ valor inicial do contador
    set r0,1
                        @ valor inicial para leds
    outb LEDS,r0
                        @ escreve valor inicial
loop:
    sub r1,1
                        @ decrementa contador temporizador
    inz loop
                        @ espera contador temporizador chegar a zero
    add r0.1
                        @ adiciona 1 ao valor a ser mostrado
    outb LEDS,r0
                        @ escreve valor nos leds
    set r1,INTERVALO
                      @ reinicializa contador
    jmp loop
                        @ e continua
```

@ programa para contar em binário, mostrando valor em painel de leds

@ executa continuamente, contando de 0 a 255

Uso de dispositivos de E/S com o simulador

- O simulador permite o uso de dispositivos de E/S como painel de leds, botões, mostradores de sete segmentos, teclado e outros.
- Os dispositivos devem ser declarados em um arquivo de descrição de dispositivos que deve ser carregado com a opção "-d" do simulador

Uso de dispositivos de E/S com o simulador

Leds podem ser de quatro cores, vermelho, azul, amarelo e verde. O formato da descrição de um painel de leds é

%leds NOME_PAINEL LEDS PORTA_DADOS

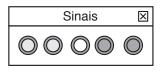
onde

- ▶ NOME_PAINEL é um nome que será usado na janela do painel.
- ▶ LEDS é uma sequência de letras que especifica os leds do painel. Cada letra corresponde a um led, e pode ser r (vermelho), b (azul) g (verde) ou y (amarelo). Cada led é associado a um bit na palavra de dados. O led descrito pela letra mais à esquerda em LEDS corresponde ao led mais significativo do valor, que aparecerá mais à esquerda no painel de leds.
- ▶ PORTA_DADOS é o endereço da porta de dados do painel de leds, de escrita apenas. A escrita de um valor na porta de dados liga ou desliga os leds correspondentes.

Uso de dispositivos com o simulador

%leds Sinais rrygg 0x41

(a) Arquivo de configuração



(b) Painel criado

Uso de dispositivos com o simulador

Suponha que o arquivo conta_leds.s contenha o programa conta_leds, e o arquivo dispositivos.txt contenha a seguinte descrição de dispositivos:

```
%leds CONTADOR
rrrrrrr 0x90
```

Então, use o montador lasm para montar o programa e o simulador legsim para executar, usando a opção -d para instanciar o painel de leds

- \$ lasm -o conta_leds conta_leds.s
- \$ legsim -d dispositivos.txt -l conta_leds

E inicie a simulação, digitando "g conta_leds".

Sincronização

- ► Exemplos, até aqui, muito simples e não necessitam sincronização
- Considere agora um teclado:



Como saber se uma tecla foi pressionada?



Sincronização

- Teclado usa duas portas, estado e dado: leitura na porta de estado indica o estado (tem dado para ser lido?), leitura na porta de dados retorna a tecla pressionada
- ► Solução ruim: executar um loop testando estado, até que tecla seja pressionada (!!?)

Sincronização

```
0 *****
@ le tecla
0 *****
    KEYBD_DATA .equ 0x40
                         @ porta de dados
    KEYBD_STAT .equ 0x41 @ porta de estado
    KEYBD_READY .equ 1 @ bit READY
    KEYBD_OVRN .equ 2 @ bit OVRN
le tecla:
    set
          r1,KEYBD_READY
le tecla1:
    inb r0,KEYBD_STAT @ lê porta de estado
    tst r0.r1
                         @ dado pronto para ser lido?
                         @ espera que dado esteja pronto
    jz le_tecla1
    set r1,KEYBD_OVRN
    tst r0.r1
                         @ houve erro?
    jnz le_tecla_erro
                         @ sim, desvia para tratar
    inb rO.KEYBD DATA
                         @ le porta de dados
    ret.
@ aqui trata erro (não mostrado)
le tecla erro:
```

Interrupções

- ► Maneira melhor de sincronizar processador e dispositivos de E/S: inverter a iniciativa da comunicação.
- ▶ Dispositivo toma a iniciativa de informar ao processador que tem um dado pronto.
- Enquanto n\u00e3o houver dado dispon\u00edvel para ser lido, o processador pode ser utilizado para executar outras tarefas.
- Quando um dispositivo tem um dado disponível, ele interrompe a tarefa que está sendo executada pelo processador.
- O processador acessa o dispositivo de forma a tratar a razão da interrupção, e após volta a executar a tarefa que havia sido interrompida.



Interrupções

- Conjunto de ações, em hardware e em software, para implementar essa abordagem é conhecido como mecanismo de interrupção.
- O trecho de código associado ao tratamento de uma interrupção específica é chamado de rotina interrupção para aquele dispositivo.
- ▶ O mecanismo de interrupção envolve hardware dedicado tanto no processador como nos dispositivos. Ele deve garantir que:
 - 1. não haja nenhuma interferência na tarefa que é interrompida, seja antes, durante ou após o tratamento da interrupção
 - o processador possa determinar qual dispositivo necessita de atencão
 - 3. o processador possa determinar que trecho de código deve ser executado para atender o dispositivo que necessita de atenção



Interrupções

- Conjunto de ações, em hardware e em software, para implementar essa abordagem é conhecido como mecanismo de interrupção.
- O trecho de código associado ao tratamento de uma interrupção específica é chamado de rotina interrupção para aquele dispositivo.
- ▶ O mecanismo de interrupção envolve hardware dedicado tanto no processador como nos dispositivos. Ele deve garantir que:
 - 1. não haja nenhuma interferência na tarefa que é interrompida, seja antes, durante ou após o tratamento da interrupção
 - o processador possa determinar qual dispositivo necessita de atencão
 - 3. o processador possa determinar que trecho de código deve ser executado para atender o dispositivo que necessita de atenção



Interrupções - Ausência de interferência

- Suponha que o processador esteja executando um programa P
- ▶ ao término da execução de uma instrução A, logo antes de iniciar a execução da instrução seguinte, B, o processador verifica que há uma solicitação de interrupção pendente.
- Processador inicia o tratamento da interrupção, executa a rotina de interrupção correspondente, e após terminar o tratamento da interrupção o processador retoma a execução do programa P.
- Tratamento da interrupção ocorre como se o programa que está executando fizesse uma invocação (involuntária) da rotina de interrupção para o dispositivo.
- O mecanismo de interrupção portanto deve empilhar o endereço da instrução B na pilha quando a interrupção é aceita (endereço de retorno).
- ▶ Ao final da rotina de interrupção o endereço de retorno deve ser usado para voltar a executar o programa *P*.

Interrupções - Ausência de interferência

- Considere agora que A é uma instrução aritmética e B é uma instrução de desvio condicional que depende do resultado de A.
- Se a rotina de interrupção executa alguma instrução aritmética ou lógica (o que normalmente ocorre), os bits de estado do processador podem ser alterados!
- Mecanismo de interrupção deve preservar também o registrador de bits de estado antes do início do tratamento da interrupção, e este deve ser restaurado ao final do tratamento da interrupção, antes da execução de B.
- Registradores usados pela rotina de interrupção também devem ser salvos na pilha (pelo programador).



Interrupções - Determinando o dispositivo que necessita de atenção

- O processador inclui um hardware adicional, chamado de controlador de interrupções, que é o responsável por determinar qual o dispositivo que necessita de atenção.
- ► Cada dispositivo é ligado ao controlador de interrupções do processador através de um fio, *int*, do barramento de controle.
- Cada uma das interrupções é identificada por um número inteiro, chamado de tipo da interrupção. Cada tipo de interrupção é associado a um nível de prioridade.

Interrupções - Determinando o dispositivo que necessita de atenção

- Um dispositivo requisita uma interrupção sinalizando o controlador de interrupções através do fio int.
- ► Se há mais de uma interrupção pendente, o controlador de interrupções é responsável por informar ao processador o tipo da interrupção mais prioritária que está pendente.
- ➤ O LEG reconhece 256 interrupções distintas, com tipos de 0 a 255 e níveis fixos de interrupção.
- No LEG, quanto menor o tipo, maior a prioridade da interrupção.



Interrupções - Determinando o dispositivo que necessita de atenção

- Ao término de cada instrução executada, o processador consulta o controlador de interrupções para saber se existe uma requisição de interrupção pendente.
- Se existe, o controlador de interrupção informa o tipo da instrução mais prioritária.
- ▶ O processador então usa o tipo da interrupção para determinar o endereço da rotina de interrupção correspondente.

Interrupções - Determinando o endereço do tratador da interrupção

- o processador utiliza um vetor de endereços, chamado devetor de interrupções.
- No LEG os elementos do vetor de interrupções são endereços, e os índices são os tipos de interrupções: elemento 0 do vetor contém o endereço da rotina de interrupção para o tipo 0, o elemento 1 contém o endereço da rotina de interrupção para o tipo 1, e assim por diante.
- No LEG, o vetor de interrupções tem endereço fixo, a partir da posição 0 da memória.

Interrupções - Determinando o endereço do tratador da interrupção

- Como o LEG tem 256 tipos de interrupções, e cada elemento do vetor ocupa quatro bytes, o vetor de interrupções ocupa os primeiros 1024 bytes da memória.
- O programador deve garantir que, antes que uma interrupção ocorra, o endereço do tratador dessa interrupção esteja corretamente instalado no vetor de interrupções, e o registrador apontador de pilha esteja posicionado em uma região de memória válida.

O mecanismo de interrupção

- consulta o controlador de interrupções para determinar o tipo
 T da interrupção mais prioritária;
- empilha o endereço da instrução que seria executada após a instrução corrente se não houvesse interrupção (esse é o endereço de retorno da interrupção);
- empilha o registrador de bits de estado;
- faz um acesso à memória para determinar o endereço do tratador da interrupção T, no endereço T × 4 (o vetor de interrupções inicia na posição 0 da memória e cada endereço é uma palavra de 32 bits) e coloca o valor lido no registrador ip.
- retoma execução a partir do endereço ip.



Retorno de interrupção

- Para efetuar o retorno de uma rotina de interrupção é utilizada uma instrução específica, IRET (retorno de interrupção).
- A instrução IRET retira da pilha os valores do endereço de retorno e dos bits de estado, restaurando respectivamente o apontador de instruções e o registrador de bits de estado.

Retorno de interrupção

IRET							
Retorno de interrupção							
Sint	axe	Operação	Flags	Codificação			
ire	et	$ip \leftarrow mem[sp]$ $sp \leftarrow sp + 4$ $flags \leftarrow mem[sp]$ $sp \leftarrow sp + 4$	todas	31 0 0x58			

Habilitando e desabilitando interrupções

CLI					
Desabilita interrupções					
Sintaxe	Operação	Flags	Codificação		
cli	-	$I \leftarrow 0$	31 0 0x72		
STI					

Interrupções

- O processador, ao ser iniciado, tem as interrupções inibidas.
- o processador também desliga o bit de estado de interrupção automaticamente quando uma solicitação de interrupção é aceita. O bit de estado I é desligado logo após o processador empilhar o registrador de estado.
- uma nova interrupção não será aceita enquanto a rotina de interrupção para a interrupção que acabou de ser aceita está sendo executada, a menos que o programador explicitamente habilite novamente as interrupções, dentro da rotina de interrupção, através de uma instrução STI; e
- ▶ as interrupções serão ativadas automaticamente ao final da rotina de interrupção, assim que a instrução IRET for executada, pois esta instrução restaura o registrador de bits de condição (e se a interrupção foi aceita é porque as interrupções estavam habilitadas, ou seja o bit I estava ligado).

Problema

Escreva um programa para um sistema simples composto por um teclado e um mostrador de sete segmentos, para atualizar o mostrador a cada vez que uma tecla é pressionada, de forma que o mostrador indique o valor da tecla pressionada. O teclado deve utilizar o mecanismo de interrupção para sinalizar que uma tecla foi pressionada.

Definição de Mostrador para o simulador

%7segs Relógio 0x21 0x22

(a) Arquivo de configuração



(b) Painel criado

```
0 ******
@ mostra tecla
  ******
@ algumas constantes
    FIM_MEMORIA .equ 0x10000 @ para inicializar a pilha
     TRATADA
                .equ 0x0f
                             @ indica que tecla já foi tratada
@ endereços de portas e bits de estado
    KEYBD_DATA .equ 0x40
                             @ porta de dados
    KEYBD_STAT .equ 0x41
                             @ porta de estado
    DISPLAY_DATA .equ 0x30
                             @ porta do mostrador
    KEYBD_READY .equ 1
                             @ bit READY
    KEYBD OVRN
                 .eau 2
                             @ bit OVRN
@ tipos das interrupções
     INT KEYBD
                 .egu 0x10
                             @ tipo de interrupção do teclado
@ Vetor de interrupções. Apenas o tipo que interessa é inicializado
     .org INT_KEYBD*4
                             O posição no vetor de interrupções onde
                             @ deve ser colocado o endereço da rotina
                               de interrupção. O montador se encarrega
                             @ de montar o valor correto.
     .word trata int teclado
                                               4□ > 4□ > 4 = > 4 = > = 900
```

```
@ início do programa, após o vetor de interrupções
     .org 0x400
mostra_tecla:
           sp,FIM_MEMORIA
                              @ prepara pilha
     set.
     sti
                              @ habilita interrupções
     set r0.0
                              @ no início, apaga o mostrador
     outb DISPLAY_DATA,r0
     set rO,TRATADA
                              @ no início, indica que
     stb valor_tecla,r0
                              @ tecla foi tratada
mostra_tecla_espera:
     ldb r0,valor_tecla
         rO,TRATADA
                              @ tecla nova pressionada?
     cmp
          mostra_tecla_espera @ se não, desvia e espera
     jz
     set r1,tab_digitos
                              @ indexa valor lido no vetor de dígitos
     add r1,r0
                              O para determinar a configuração de bits
     ldb r0, [r1]
                              @ a ser escrita no mostrador
     outb DISPLAY_DATA,r0
                              @ envia para o mostrador
     set rO.TRATADA
                              @ indica que tecla foi tratada
     stb valor_tecla,r0
     jmp
           mostra_tecla_espera @ e não tem mais nada a fazer > < = > = 9990
```

```
trata_int_teclado:
                               O rotina de interrupção
    push r0
                               @ preserva valor dos registradores
     inb rO,KEYBD_DATA
                               @ lê porta de dados
     stb valor_tecla,r0
                               @ armazena valor lido
         r0
                               @ restaura registrador
    pop
     iret
                               @ e retorna
@ variáveis
valor tecla:
     .skip 1
tab_digitos:
     .byte 0x7e,0x30,0x6d,0x79,0x33,0x5b,0x5f,0x70,0x7f,0x7b,0x4f,0x4f
```

Exceções

- existe outro tipo de evento, interno ao processador, que também pode ser tratado com o mecanismo de interrupção: Exceção,
- Exceção ocorre devido a algum problema na execução de uma instrução.
- Exemplo: divisão por zero.
- Outro exemplo: instrução inválida, disparada quando o processador detecta que o código da instrução a ser executada não corresponde a uma instrução válida.

Exceções

- Alguns tipos de interrupção são pré-definidos como sendo reservados para exceções,
- ▶ O hardware, no caso de ocorrência de uma exceção, gera uma interrupção do tipo correspondente.

- Sistema operacional deve garantir que execução de um aplicativo não afete a execução de outro aplicativo, nem afete a execução do próprio sistema operacional.
- Exemplo:

- Algumas instruções não podem ser executadas por programas de usuários.
- Essas instruções só podem ser executadas quando o processador está em um modo especial.
- O processador tem dois modos de operação: modo usuário e modo supervisor.
- as instruções são divididas em dois tipos: normais e privilegiadas.

- Quando o processador está no modo usuário, somente as instruções normais estão disponíveis para execução.
- Se uma instrução privilegiada é executada enquanto o processador está no modo usuário, uma exceção é gerada.
- ▶ No modo supervisor, todas as intruções são permitidas.

- ▶ No LEG, todas as instruções de E/S são privilegiadas.
- Um bit do registrador de estado, identificado por S, indica o modo corrente do processador: usuário se S = 0, supervisor se S = 1.

- Quando processador inicia sua operação, está no modo supervisor.
- O sistema operacional inicia sua operação: instala os tratadores de interrupções no vetor de interrupções, protege regiões da memória (como vetor de interrupções e variáveis internas) contra escrita, carrega o código do sistema operacional do disco, etc.
- Após todas as inicializações, e logo antes de executar um programa de usuário, o sistema coloca o processador em modo usuário.
- Dessa forma, quando o programa de usuário executa, instruções privilegiadas são proibidas.



- O mecanismo de interrupção leva em conta a existência do bit de estado S.
- Quando um programa de usuário está sendo executado e uma interrupção é aceita, o mecanismo de interrupção faz com que o processador mude para o modo supervisor após armazenar na pilha o registrador de estado.
- Assim, quando o processador executa uma rotina de interrupção, todas as instruções estão disponíveis.

O mecanismo de interrupção completo no LEG

- A cada instrução que termina de executar, o processador verifica o bit de estado I. Se I = 1, o processador consulta o controlador de interrupções para saber se há requisições pendentes. Se não há interrupções pendentes, ou se as interrupções não estão habilitadas (bit de estado I = 0), o processador prossegue executando a próxima instrução do programa corrente.
- Se I = 1 e há requisição de interrupção pendente, o processador inicia o mecanismo de interrupção, executando os passos de 1 a 8 a seguir.
- ➤ Se durante a execução de uma instrução uma exceção ocorre, o processador também executa os passos de 1 a 8, independentemente do valor corrente do bit de estado I.



O mecanismo de interrupção completo no LEG

- 1. empilha o endereço da próxima instrução a ser executada;
- 2. empilha o registrador de bits de estado;
- 3. no registrador de estado faz I=0, e S=1;
- se é uma exceção, determina seu tipo T. Se é uma interrupção, consulta o controlador de interrupções para determinar o tipo T da interrupção mais prioritária;
- 5. faz um acesso à memória para determinar o endereço da rotina de interrupção do tipo T.
- executa a rotina de interrupção. A última instrução executada por uma rotina de interrupção deve ser IRET.
- 7. retoma a execução do programa interrompido, a partir do endereço em ip.



- ▶ Programas de usuários não podem acessar dispositivos de E/S diretamente, pois qualquer acesso causa uma exceção.
- A única maneira de um programa de usuário interagir com E/S é através de serviços oferecidos pelo sistema operacional.
- Exemplos: leitura e escrita de um dispositivo, como um disco rígido ou uma placa de rede.

- Os sistemas operacionais oferecem interfaces bem definidas para acesso a seus serviços.
- Uma requisição de um serviço do sistema operacional é denominada de chamada de sistema, porque em geral a interface para o serviço é na forma de uma função ou procedimento.
- Como os programas de usuários executam em modo usuário, e o sistema operacional executa em modo supervisor, deve haver uma maneira de fazer com que o processador, ao iniciar a execução de um serviço em nome de um usuário, passe temporariamente para o modo supervisor

os processadores incluem em seu repertório de instruções uma instrução especial, que codifica como um valor imediato o tipo de interrupção que deve ser acionado e que, quando executada, dispara o mecanismo de interrupção.

SYS						
Chamada ao sistema operacional						
Sint	axe	Operação	Flags	Codificação		
sys e	xpr8	$mem[sp] \leftarrow flags$ $sp \leftarrow sp + 4$ $mem[sp] \leftarrow ip$ $sp \leftarrow sp + 4$ $I \leftarrow 0, S \leftarrow 1;$ $ip \leftarrow$ $mem[4 \times imm8]$	IS	31 0 0x57 imd8		

```
***********
 Chamada ao sistema operacional: write
  ***********
 Descrição
   Chamada ao sistema operacional para escrever uma cadeia de bytes
   em um dispositivo de E/S
 Tipo da interrupção usada: 0x55
 Parâmetros de entrada
   r7 com tipo do serviço (0x04 para write)
   r0 com número do dispositivo (1 escrever na saída padrão)
   r1 com endereço do início da cadeia de bytes
   r2 com número de bytes da cadeia
@ Retorno
   se não houve erro:
     r0 com zero
   se houve erro:
     r0 com número negativo que indica tipo de erro
```

Problema

Escreva um procedimento escreve_cadeia para escrever na saída padrão (console) uma cadeia de caracteres terminada por zero, usando a chamada ao sistema write. O endereço de início da cadeia de caracteres é dado no registrador r0.

```
******
@ escreve cadeia
  *******
@ constantes
    WR.TTF.
            .equ 4
                         @ tipo de chamada ao sistema
   CONSOLE .equ 1
                         @ descritor do dispositivo saída padrão
escreve_cadeia:
                         @ r1 tem início da cadeia
   mov
         r1.r0
   mov r2,r0
                         @ vamos usar r2 para procurar final
   sub
         r2.1
escreve_cadeia1:
    add
         r2,1
   1db r3, [r2]
                         @ procura final da cadeia
   cmp r3,0
                         Q que é indicado por byte O
    jnz escreve_cadeia1 @ continua laço se não encontrou final
   set r7.WRITE
                         @ tipo de serviço é write; r1 já tem endereço
   set r0,CONSOLE
                         @ dispositivo queremos acessar em r0
   sub
         r2,r1
                         O número de bytes a serem escritos em r2
   SVS
         0x55
                         @ executa chamada a sistema
   ret.
                                               ←□→ ←□→ ←□→ ←□→ □
```